

---

# リコンフィギャラブルシステム 最新情報

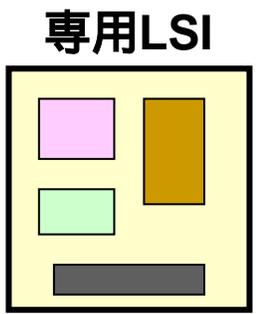
---

慶應義塾大学理工学部

天野英晴

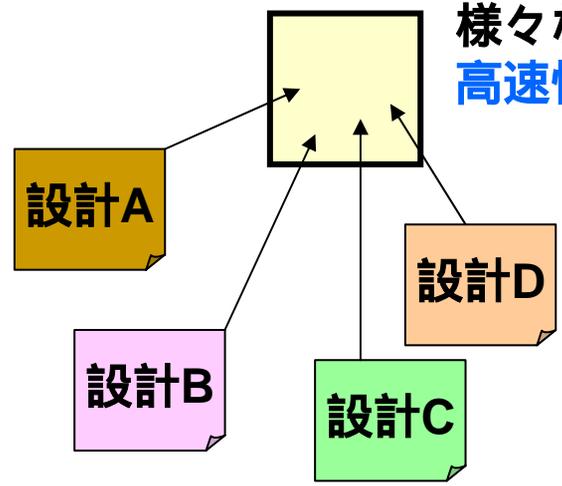
# リコンフィギャラブルシステムとは？

高速性

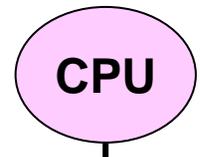


## リコンフィギャブルシステム

リコンフィギャブル  
デバイス



様々な構成を実現可能  
高速性と柔軟性を共に実現



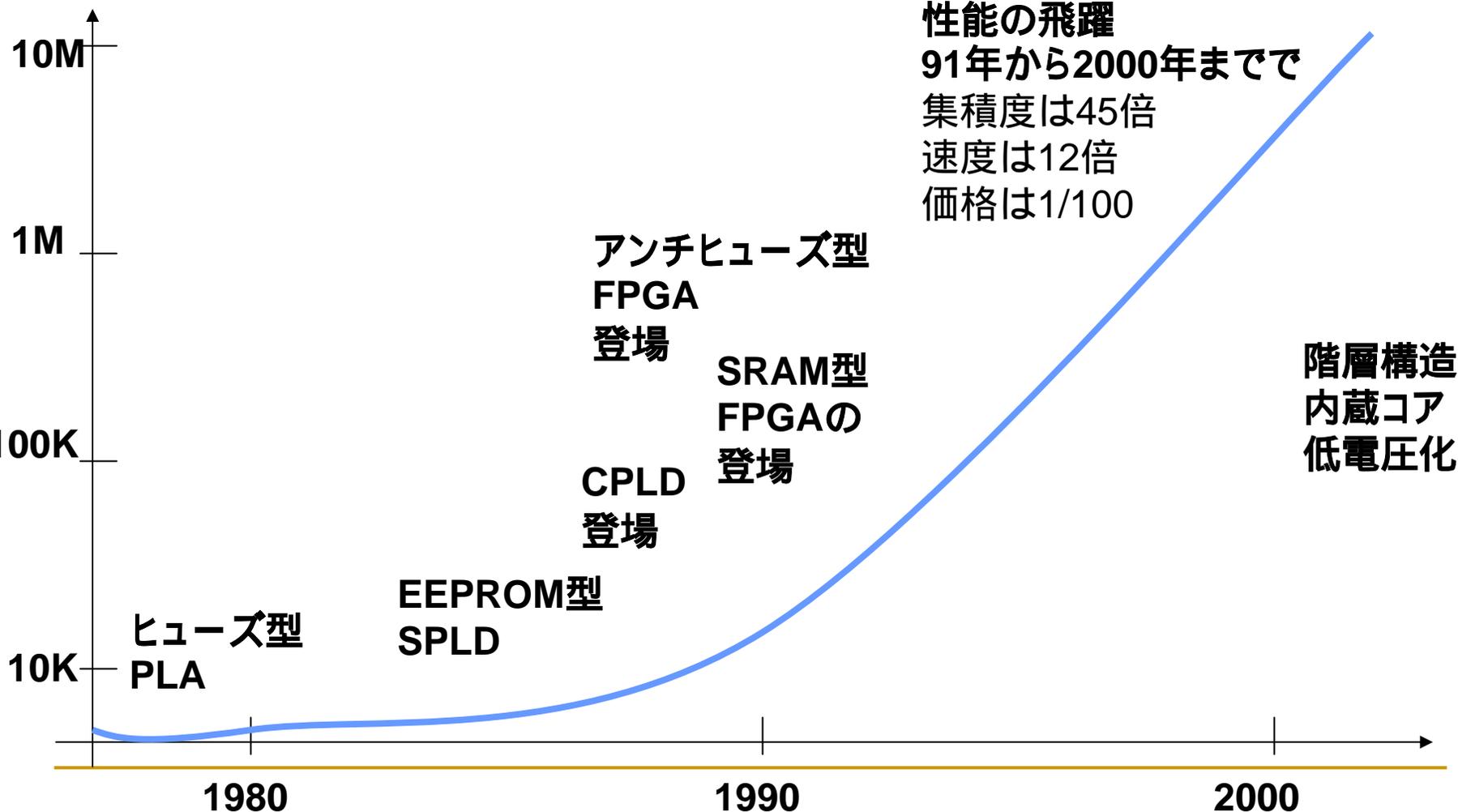
汎用CPU  
ソフトウェア

```
for i=0; i<K; i++  
  X[i]=X[i+j]  
  .....
```

柔軟性

# PLDの成長

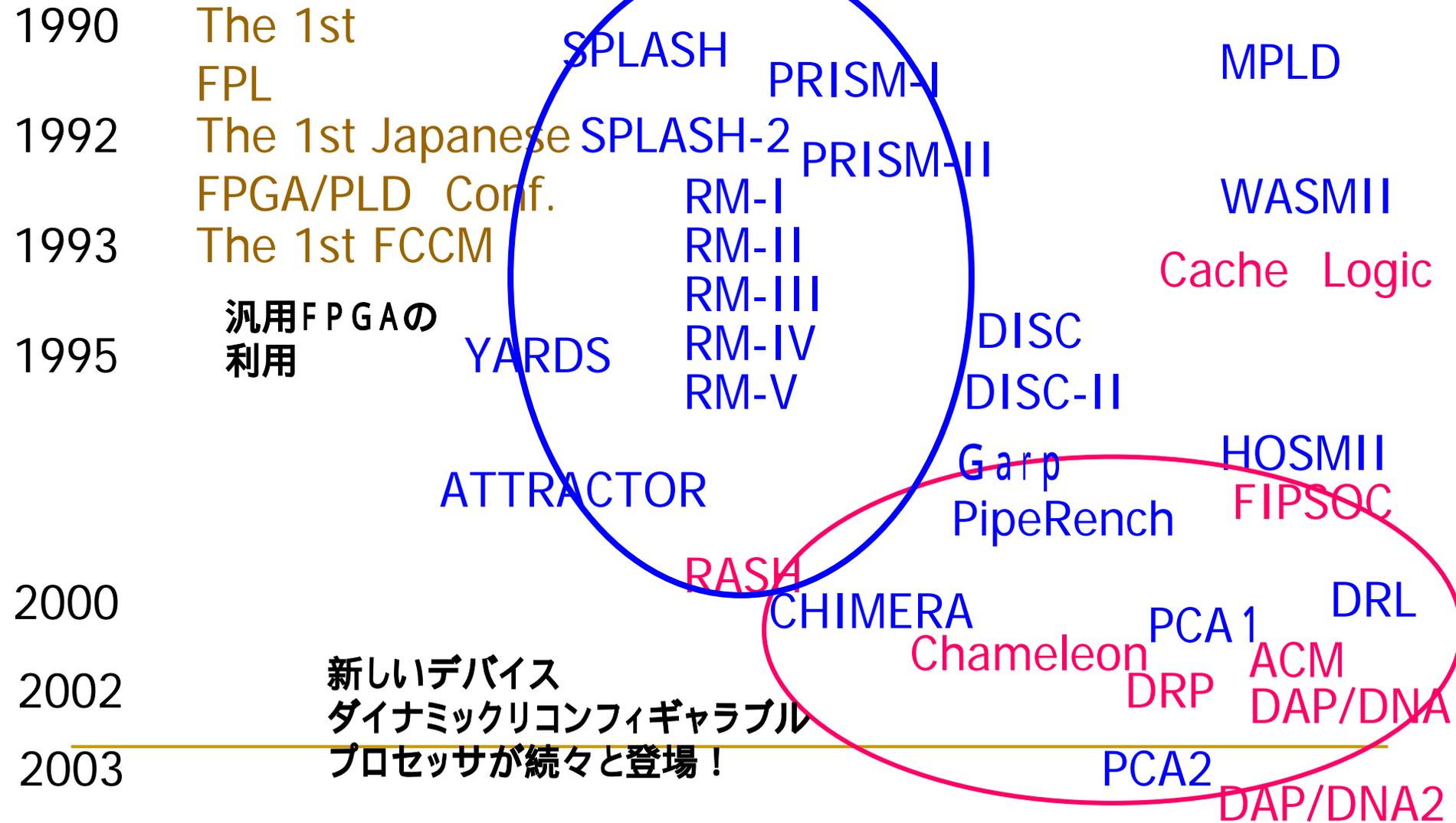
ゲート数



# Reconfigurable Systemsの発展

学会

システム・デバイス



# リコンフィギャラブルシステムと ダイナミックリコンフィギャラブルシステム

## ■ リコンフィギャラブルシステム

- 柔軟に設計変更可能
- 汎用FPGAの利用
- ニッチ市場である程度地位を確立
  - プロトタイピング、基地局、バイオインフォマティクス他用のアクセラレータ
- CPU内蔵FPGAの登場により、協調設計システム、システムとしての開発環境の研究が進む

## ■ ダイナミックリコンフィギャラブルシステム

- 動作中に構造を変更することにより、主として面積効率の向上を目指す
- ニッチ市場ではなく、SoC一般を広くターゲットとする
- 汎用FPGAは構成の変更時間が長すぎる 専用のデバイスを利用

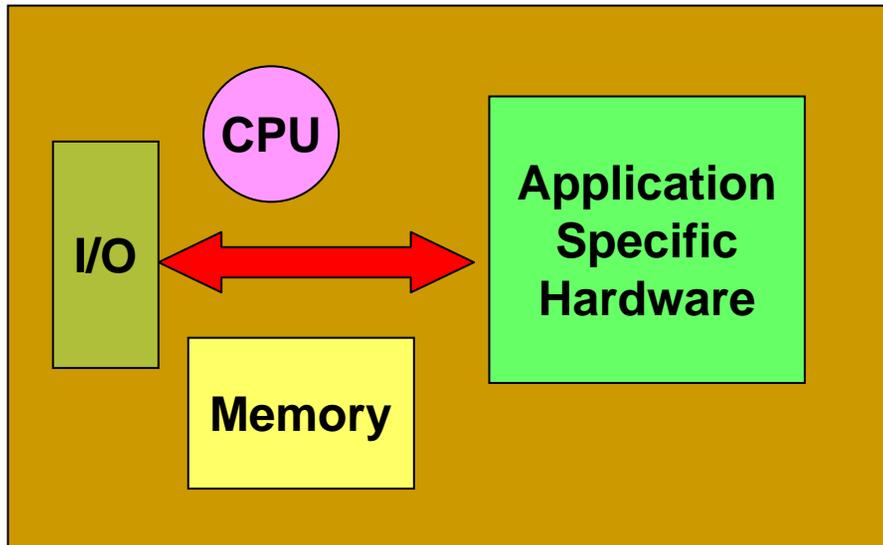
# 従来型リコンフィギャラブルシステムの最近の話題

- 大規模SoPD (System on Programmable Device)の登場と普及
  - ネットワークインタフェース、バイオインフォマティクス等の応用分野への本格利用
  - CPU/Reconfigurable Systemのシステム設計、協調設計
  - 組み込みOSとの連携、遠隔再構成、動的再構成
- FPGAリコンフィギャラブルシステム研究会などで、その成果が活発に議論されています。今年は9月15, 16, 17日に長崎大であります。ぜひご参加ください。
- 科学技術演算
  - 内蔵演算器と分散メモリの利用により、本格的に科学技術演算への応用を目指す
  - 可変長の浮動小数演算
  - 今年のFCCMは浮動小数点系ばかり

# 紹介の流れ

- ダイナミックリコンフィギャラブルプロセッサ導入の動機
  - 単なるFPGA/CPLDの発展形ではない
  - SoCの問題点
  - 組み込みCPU + FPGA/PLDの問題点
- 3つのポイント
- ダイナミックリコンフィギャラブルプロセッサ紹介
- DRPの世界
- おわりに

# SoCの問題点



SoC (System-on-a-Chip)  
CPU, Memory, I/O, 専用Hwを  
混載したLSI  
多様なアプリケーションに利用  
可能  
Cellular Phones,  
Network Controllers,  
Mobile Terminals...



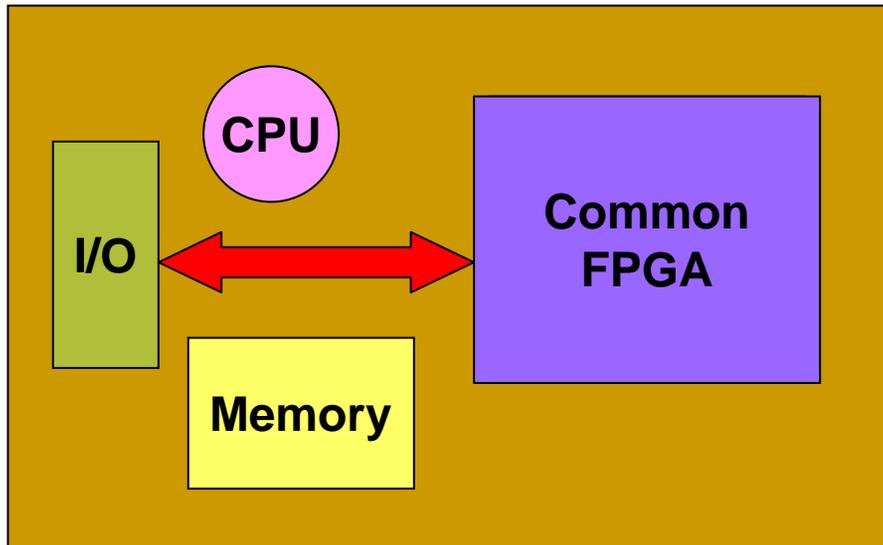
## Problem!

- 性能は専用Hwに寄るところが大
- 新しい技術が次々に登場  
(JPEG2000, AES, Turbo code.....)
- 新しいテクノロジーではバックエンドの負荷が増大
- デザインコストの増大!
- SoCを作っても儲けにつながらない



**性能と柔軟性を兼ね備えた手法の必要性!**

# CPU+汎用FPGAではどうか?



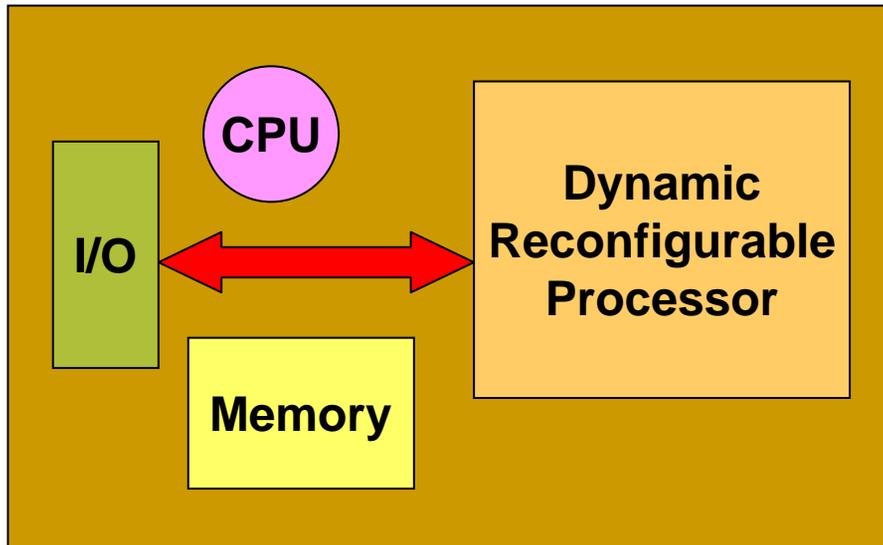
汎用 FPGA は柔軟  
Xilinx社 Virtex II Pro (PowerPC)  
Altera社 Excalibur (ARM) は  
既に市場に出回っている



しかし

- LUTベース 面積が大きい
- 性能も専用ハードウェアに比べて低い
- 高価！
- 新規参入が困難
  - CADの問題
  - 特許の問題

# CPU+ダイナミックリコンフィギャラブル プロセッサのアプローチ



**粗粒度構成  
(Course Grain Structure)**  
高速で面積も小さい

**ダイナミック  
リコンフィギュレーション**  
高い面積効率

**C-level programming**  
容易に高い性能が得られる

# 紹介の流れ

- ダイナミックリコンフィギャラブルプロセッサ導入の動機
- 3つのポイント
  - 粗粒度構成
  - ダイナミックリコンフィギュレーション
  - C-level設計
- ダイナミックリコンフィギャラブルプロセッサ紹介
- DRPの世界
- おわりに

# ポイント1: 粗粒度構成の採用

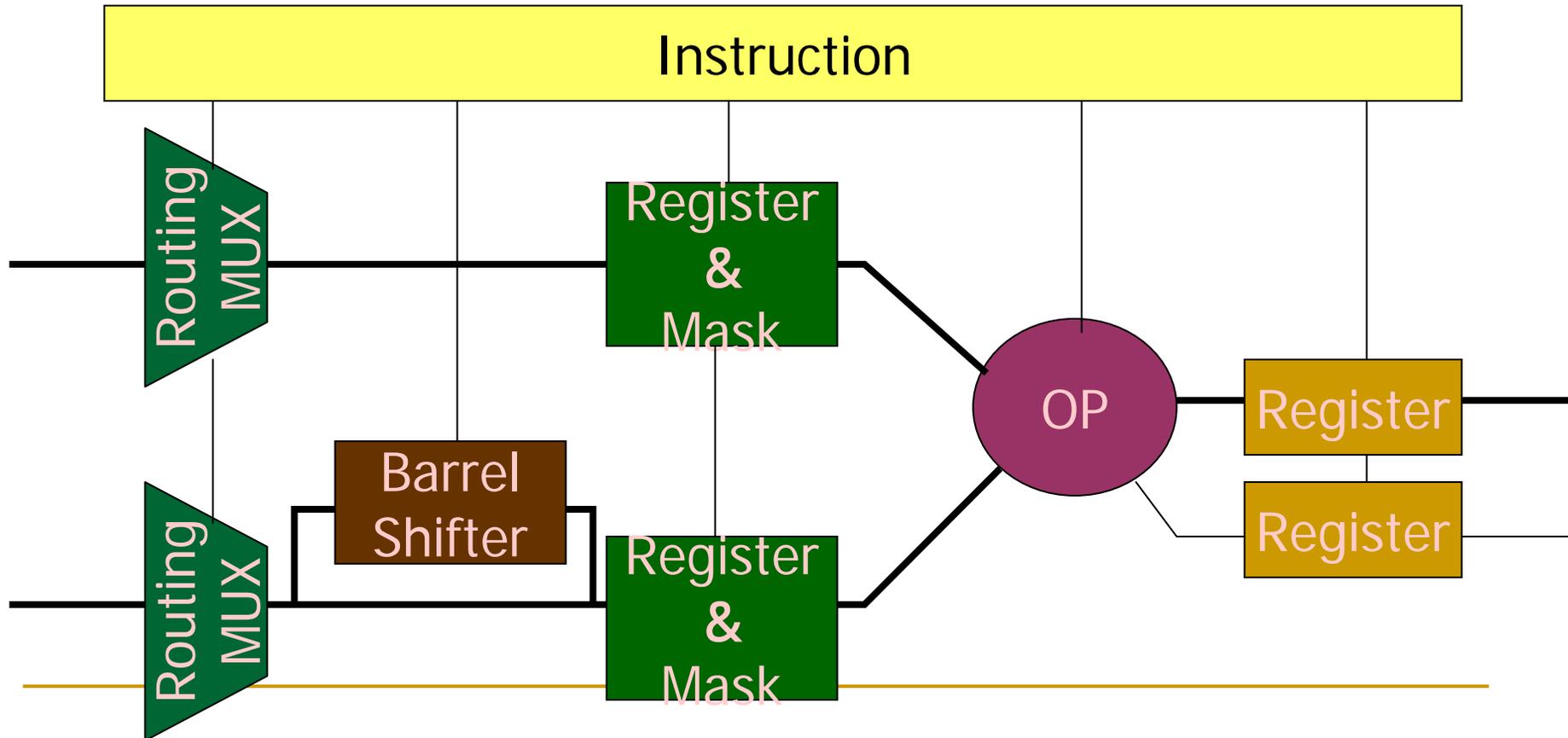
- LUTやAND - ORから演算器を中心とする粗粒度構成の採用
- 構成要素
  - 演算器
  - Shifter + マスク
  - マルチプレクサ
  - レジスタ
- 機能、要素間の配線、動作方式を再構成可能にする

# Chameleon CS2112のDPU

OP: Operations in C or Verilog

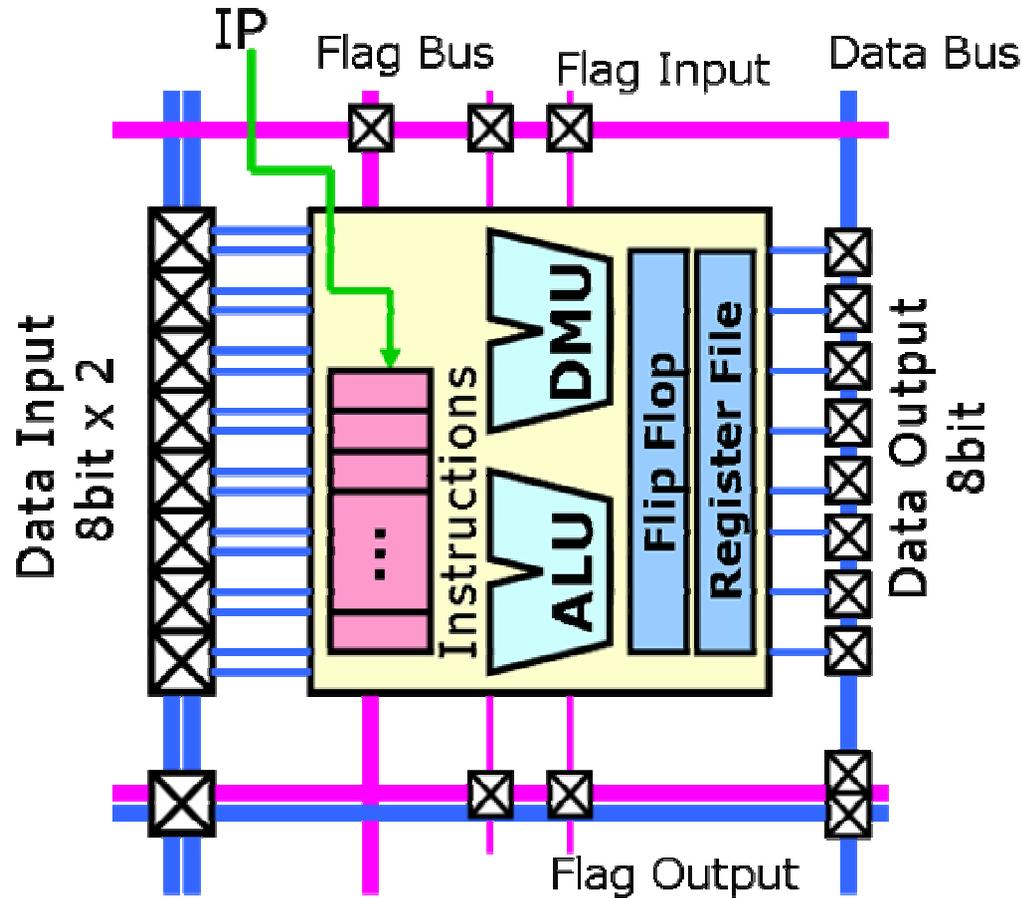
SIMD arrays and pipelines are formed with multiple DPUs.

32bit・16bit  
構成



# NEC社DRP-1の

## PE (Processing Element 構造)



# ポイント2: ダイナミックリコンフィギュレーション

- 粗粒度構成により、細粒度構成に比べて演算処理の性能は向上し、面積も小さくなる

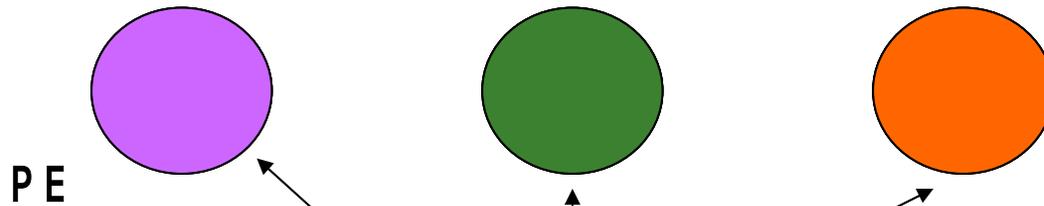
しかし、まだ専用ハードウェアには特に面積の点で不利

- 再構成能力を利用して、面積効率を高めることはできないか？

ダイナミックリコンフィギュレーション

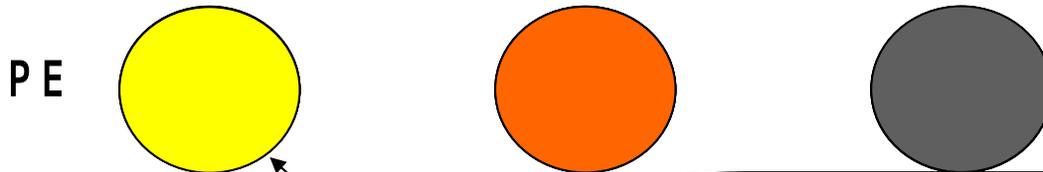
動作中に構成を書き換えることにより、対象とする処理を時分割多重で実行

# 命令・構成情報配送方式



- 10's micro-seconds程度で可能
- PACT Xpp
- Elixent's DFA

On-Chip Memory

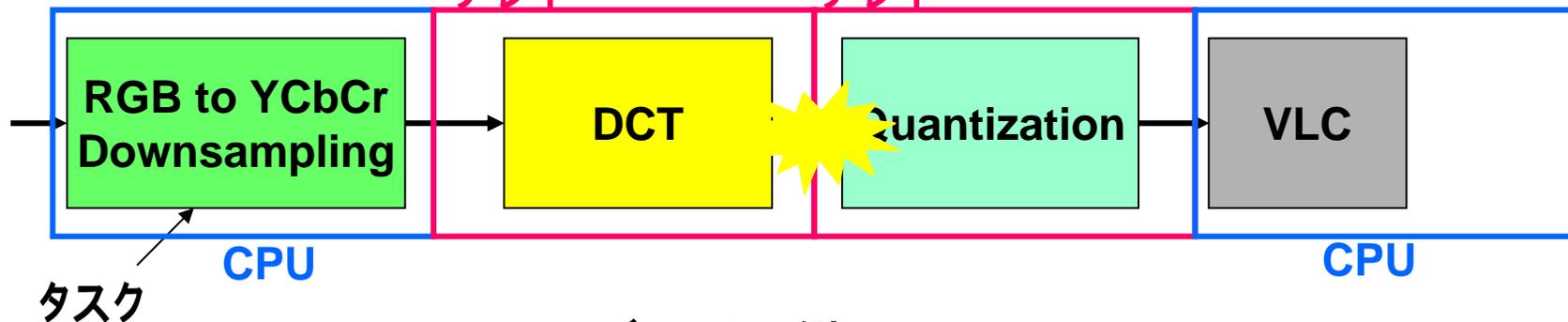


複数タスクを高速に切り替え可能  
高い面積効率

On-Chip Memory

# ストリーム処理とダイナミックリCONFIGャラブルデバイス

リCONFIGャラブル  
リCONFIGャラブル  
アレイ                      アレイ

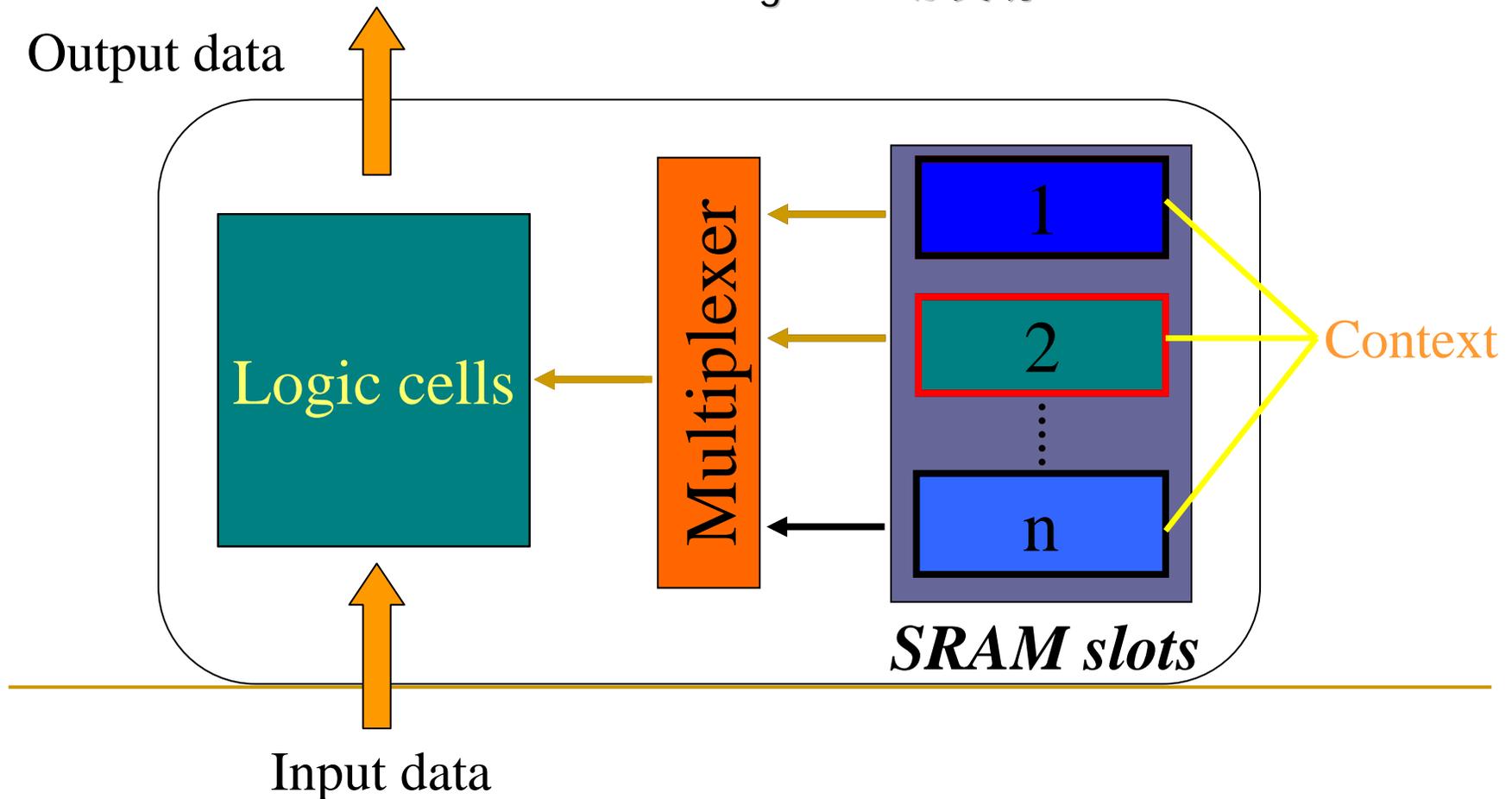


JPEGデコードの例

- 一連のタスクを連続してデータストリームに施す
- データストリームは一定の間隔で到着
  - この間隔には絶対に間に合うことが必要
  - 一定以上高速でも意味がない場合もある    それより電力を減らせ！
- 複雑だが計算量の少ないものと、単純で計算量が多いものなどさまざま
- CPUとダイナミックリCONFIGャラブルデバイスの協調処理が有効  
構成情報配送方式は、この処理に向いている

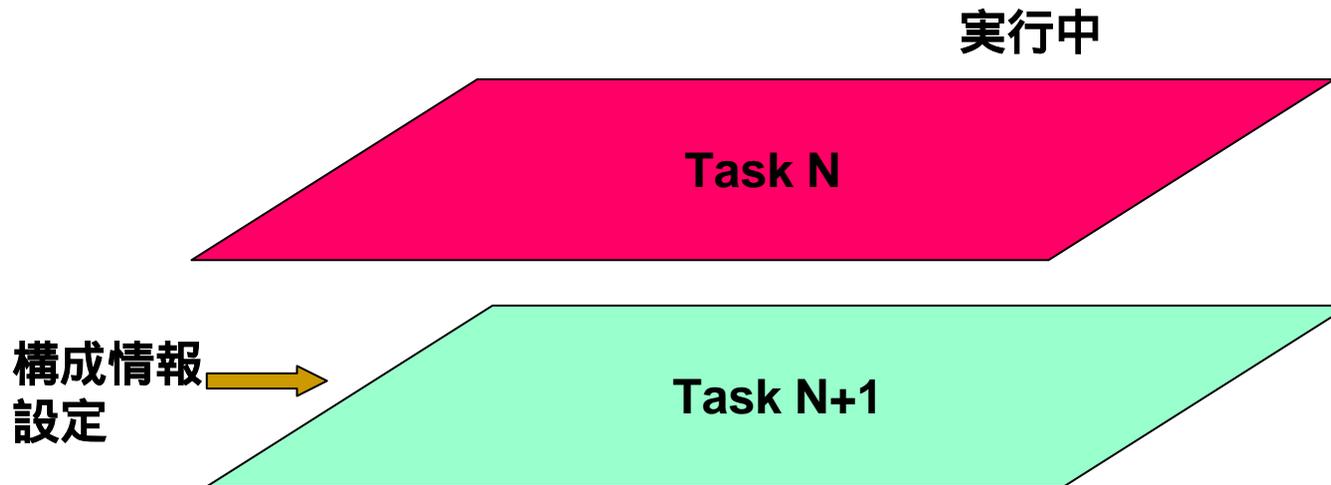
# マルチコンテキスト方式

同一チップ上に複数のConfiguration RAMを持ち切り替えて用いる  
ROMを使った富士通のMPLD(1990)、  
WASMIIでこれをRAM化(1992)、Xilinxも同様な提案を行う(1997)  
NECのDRP(2002)により、Partial Context switch, runtime  
reconfigurationが実現



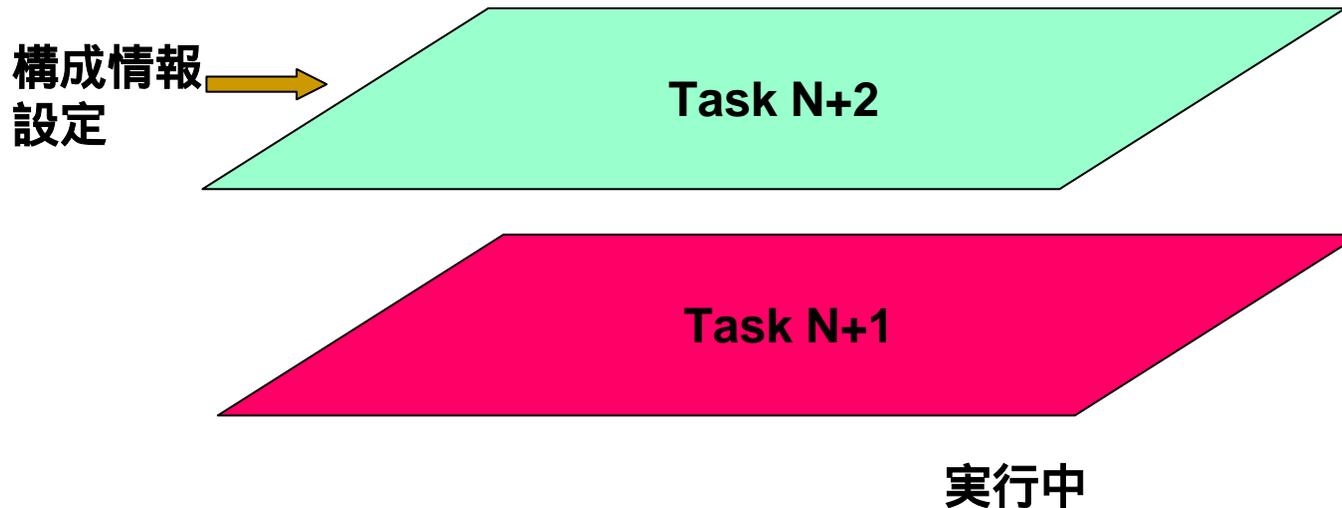
# マルチコンテキスト方式の特徴

- タスク間の切り替えが、構成情報の読み込み時間なしで可能



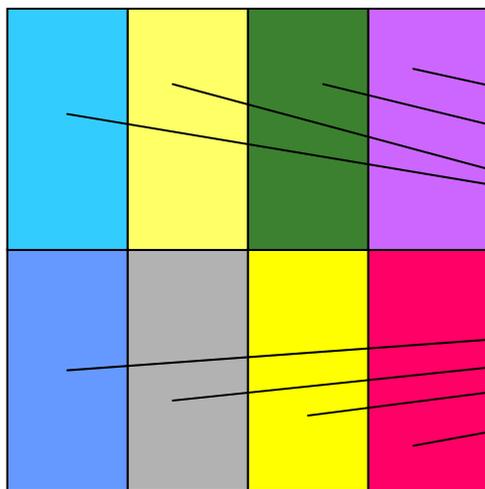
# マルチコンテキスト方式の特徴

- タスク間の切り替えが、構成情報の読み込み時間なしで可能

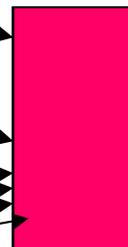


# 単一タスクの時分割多重実行

実行対象回路



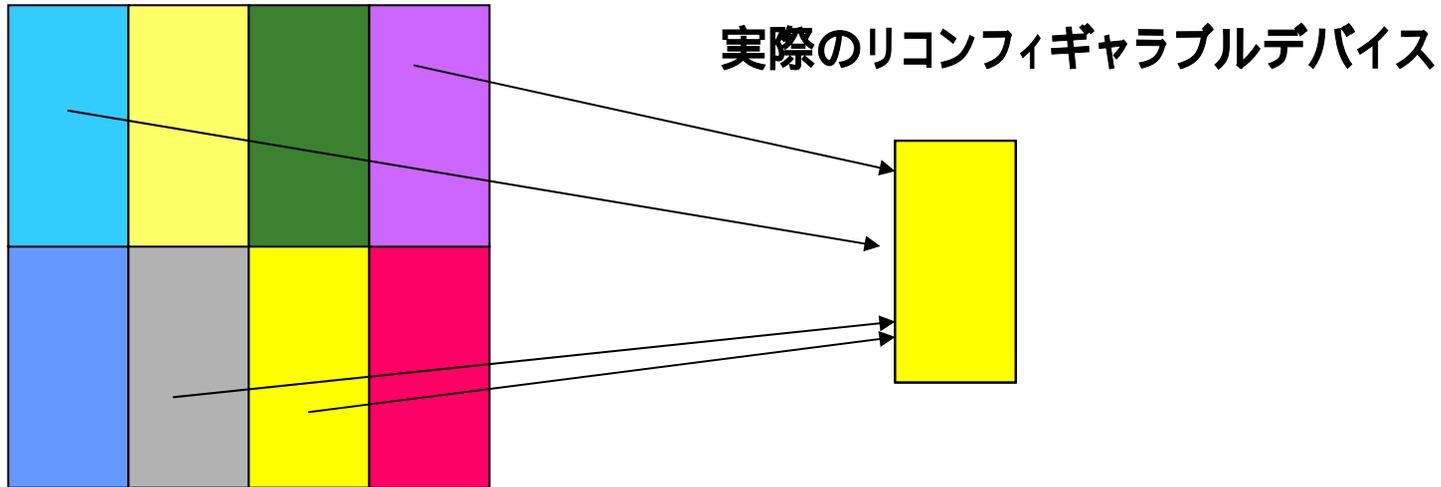
実際のリコンフィギュラブルデバイス



素直に実行するとn時分割多重は面積は $1/n$ になるが、性能も $1/n$ になってしまう

# 単一タスクの時分割多重実行

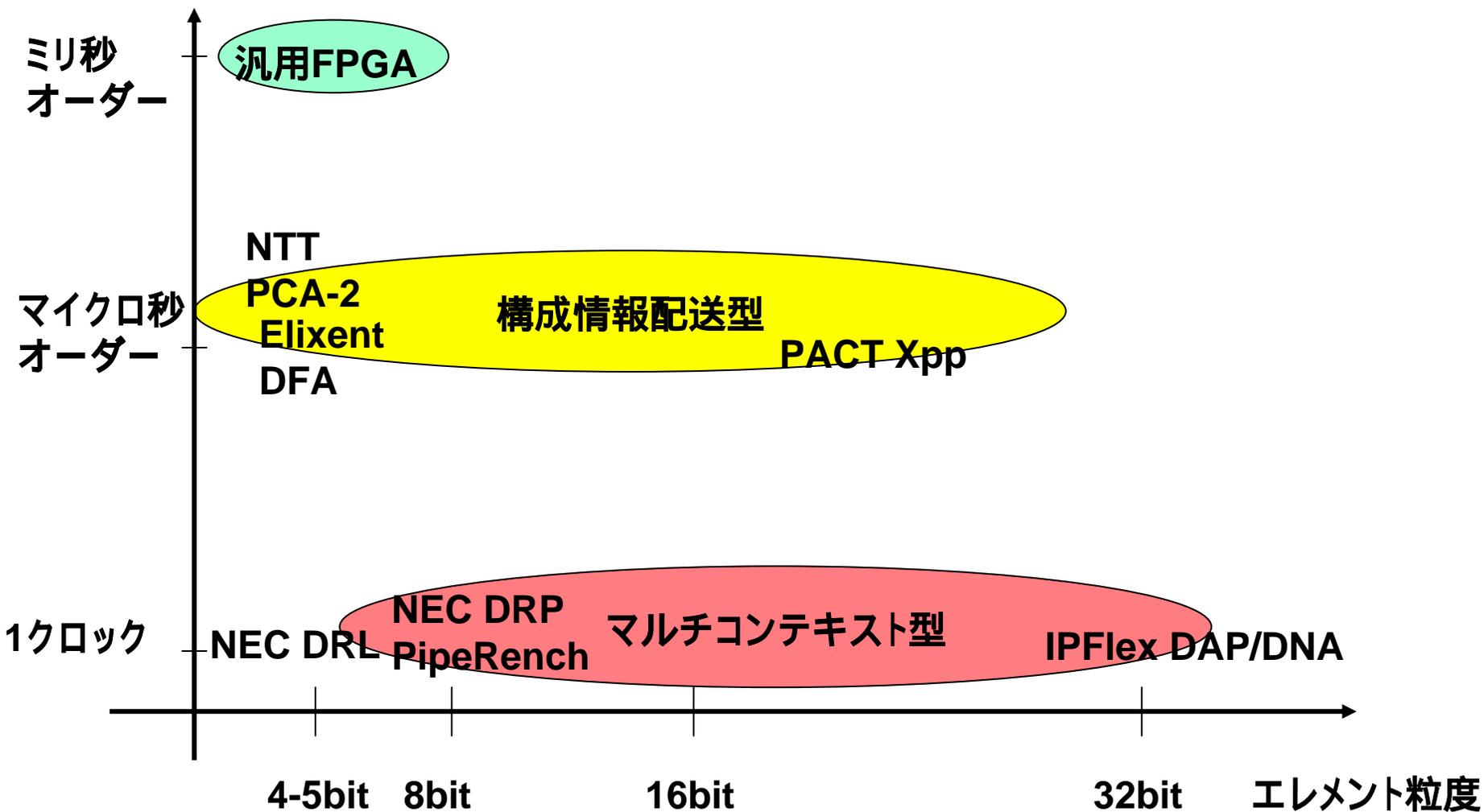
実行対象回路



実際は全回路がフルに動作していることは少ない  
時分割多重実行は、面積効率が改善される

# リコンフィギュラブルデバイスの位置づけ

構成情報設定時間



# ポイント3: C-level設計

- 特殊化したC言語(BDL, Dataflow C, Stream Cなど)
  - ビット幅記述の拡張、合成系への指示
  - メモリへのポインタ、関数へのポインタなどの禁止
- 多数の演算器、シフト、レジスタ、分散メモリ上に処理回路を実現する。  
計算機用コンパイラよりもASIC設計用の高位合成技術が用いられる。
- 構成情報配送型  
演算アレイ上に演算フローをマップ
- マルチコンテキスト型  
コンテキストの切り替えによってデータパスを一瞬で切り替える。
- 一般のVerilog HDLやVHDL記述のからの変換よりむしろC-level記述からの変換が楽  
演算器ライブラリを組み合わせる方法を取る(これはあんまり書きや  
すくない)

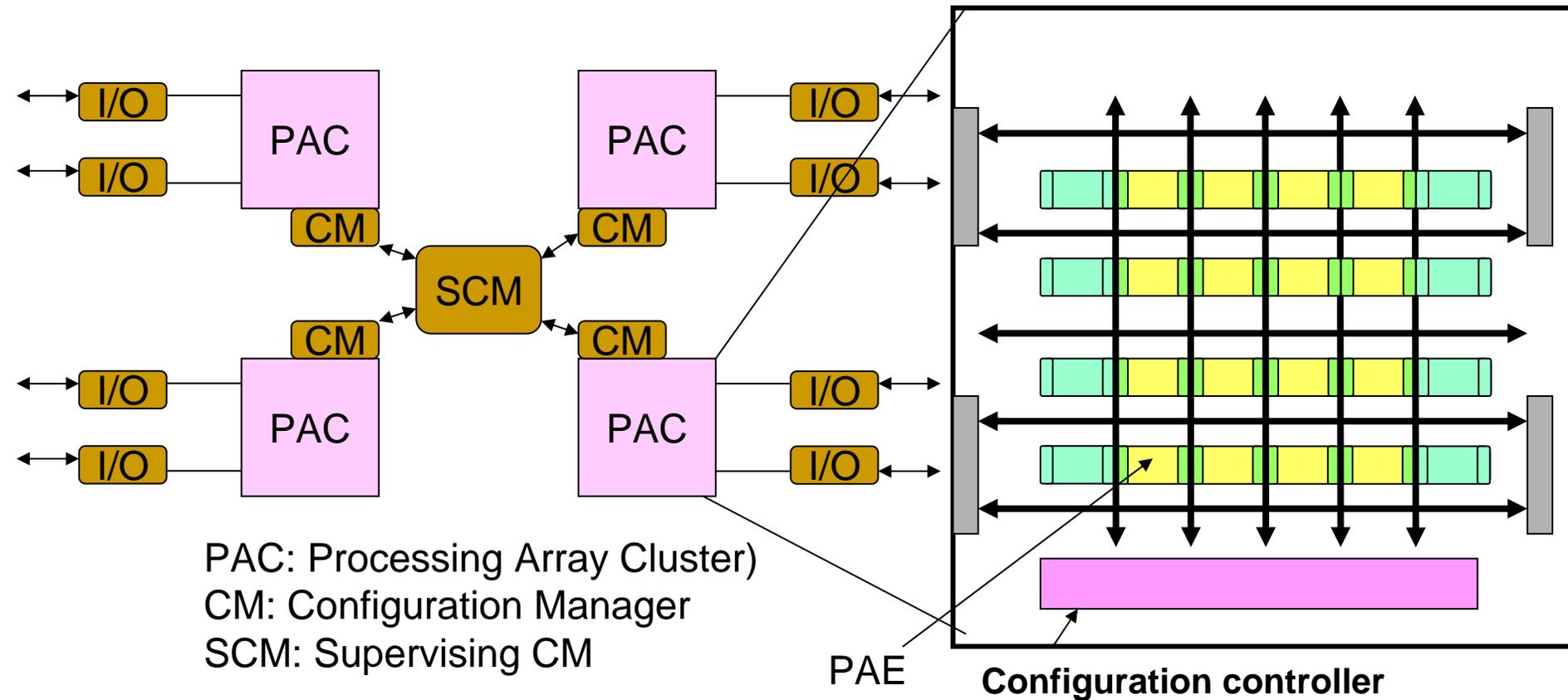
# 紹介の流れ

- ダイナミックリコンフィギャラブルプロセッサ導入の動機
- 3つのポイント
- ダイナミックリコンフィギャラブルプロセッサ紹介
  - 命令/構成情報配送方式
  - マルチコンテキスト方式
  - チップマルチプロセッサとの境界的デバイス
- DRPの世界
- おわりに

# 構成情報配送型の紹介

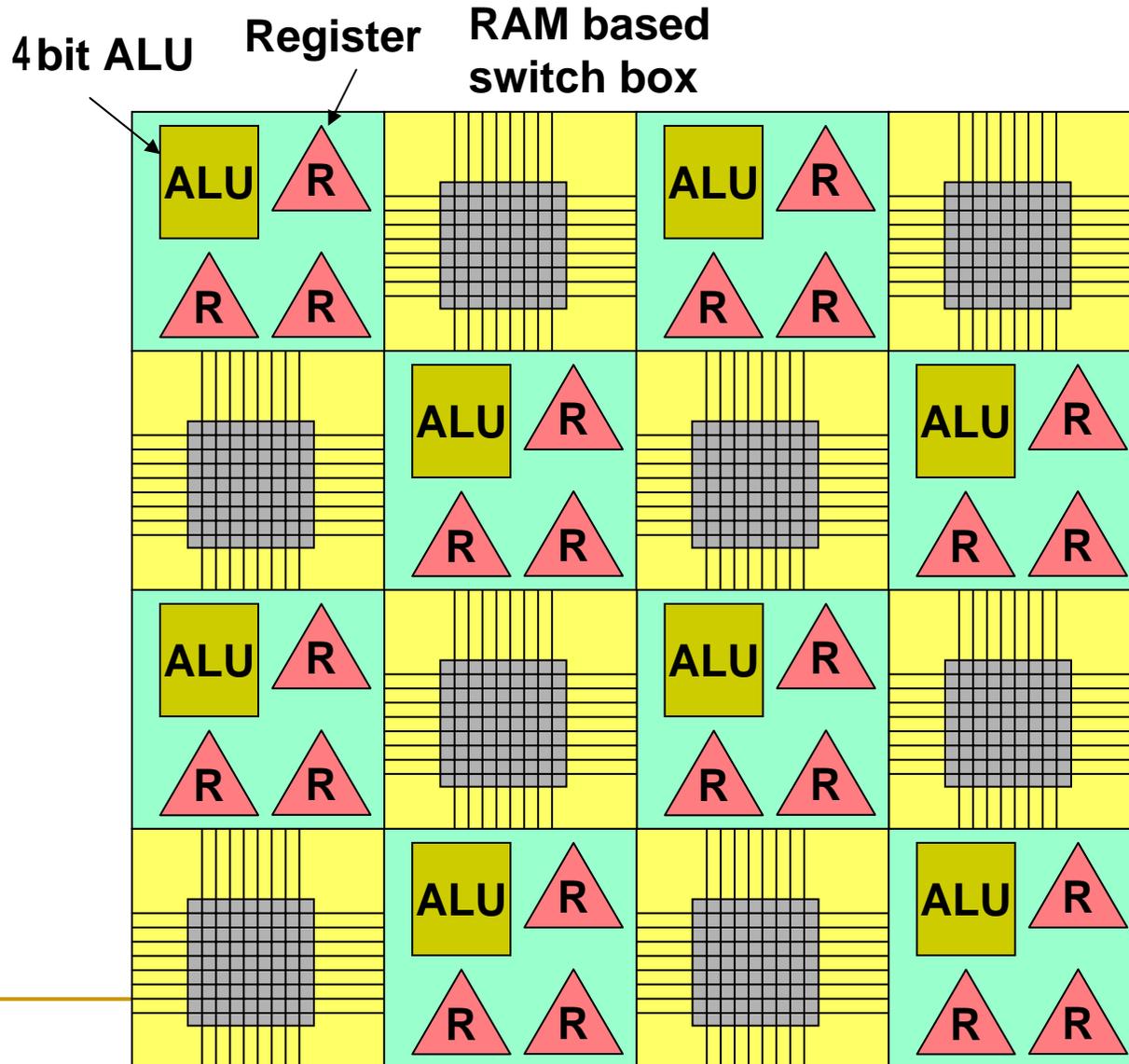
- 粗粒度のリコンフィギャラブルデバイスは90年代後半より様々の研究用のプロトタイプが作成されている。
- 商用の粗粒度構成デバイス
  - PACT社xpp
  - Elixent社DFA1000
  - メディア処理を対象とし、DSPの代替を意識している
- 独自のユニークなデバイス
  - NTT社PCA/PCA-2
  - 京大、長崎大などで類似の方式の研究が行われている。

# Xpp (PACT Informations technologie)



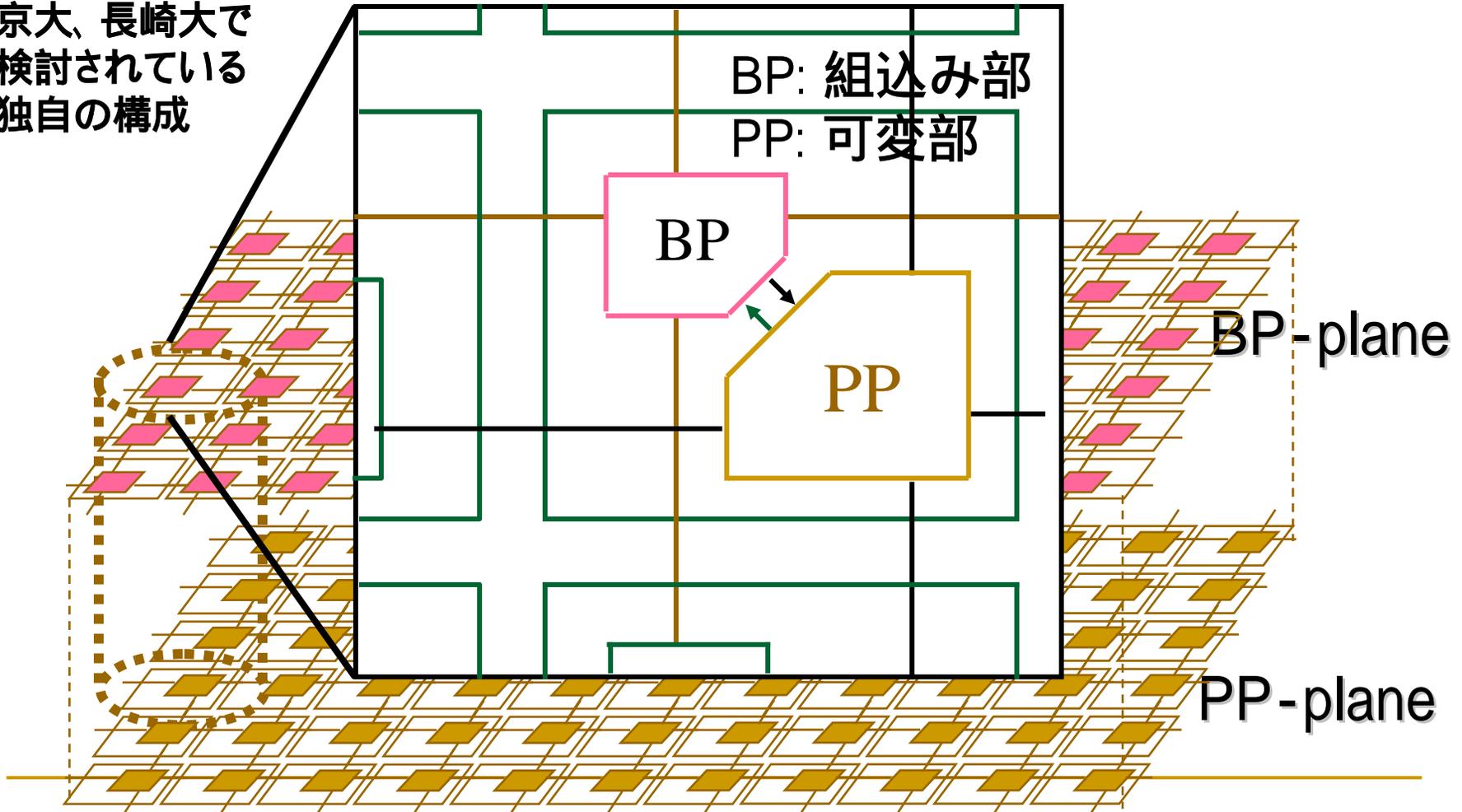
**Xpp64 (8x8 のPAC) が現在稼動**  
**Configurationには数100クロック要する**  
**PAEは24ビット幅、クロックは40MHz**

# Elixent社DFA1000の演算アレイ

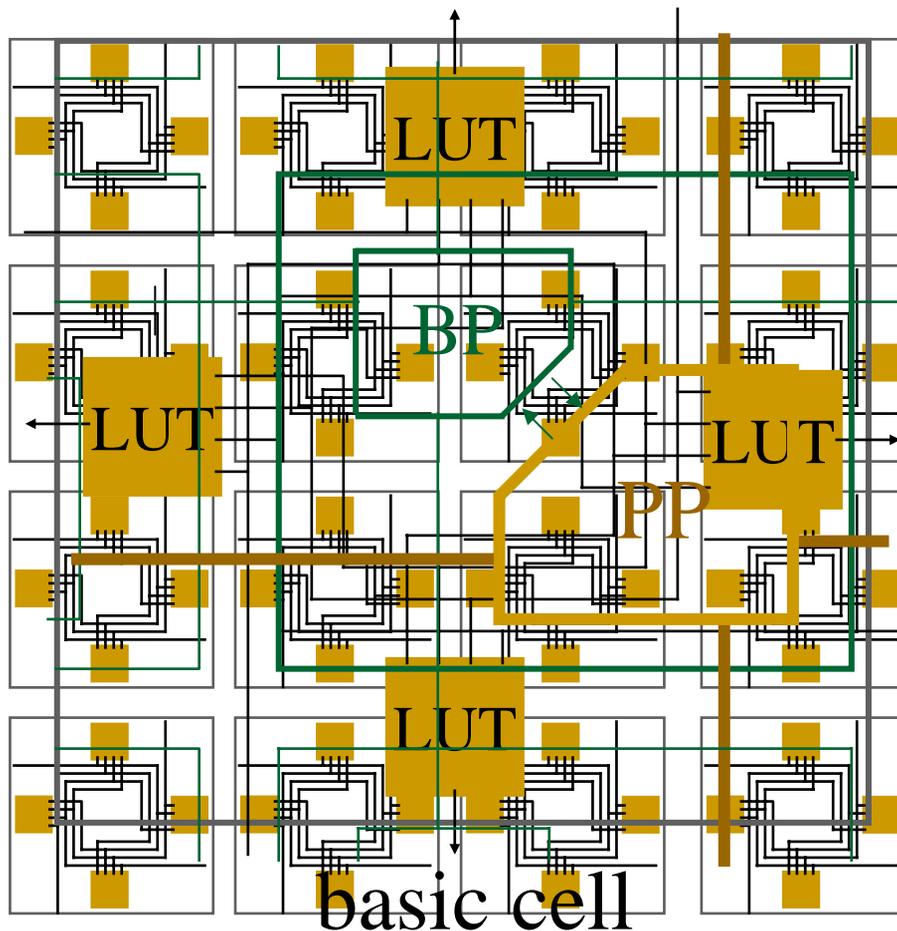


# PCA (Plastic Cell Architecture)

NTTが提案  
京大、長崎大で  
検討されている  
独自の構成



# Plastic Partの構成

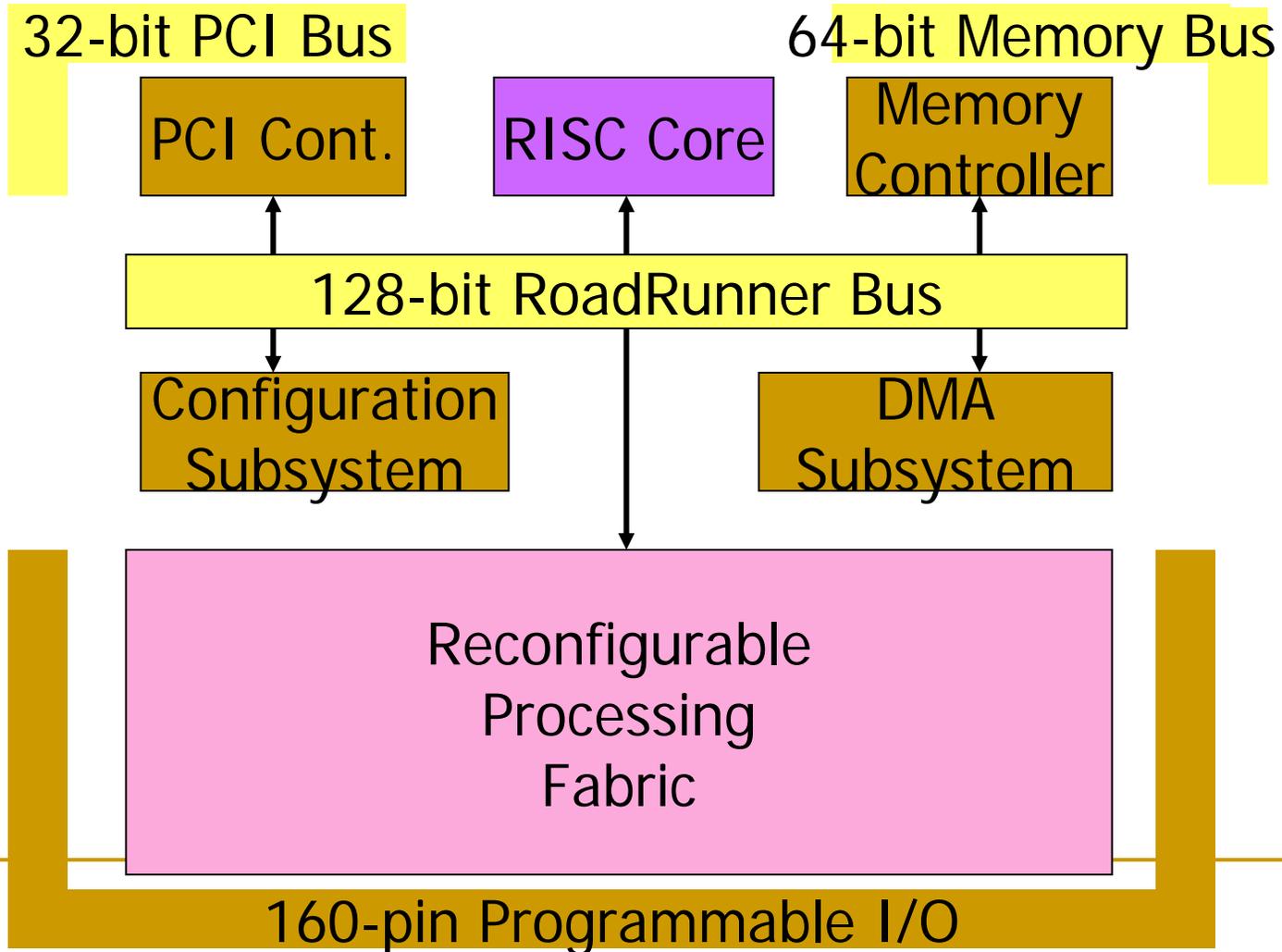


- 4入力1出力のLUT
- オブジェクト単位で構成
  - 機能オブジェクト
  - メモリオブジェクト
- 部分的に再構成可能
- 動的再構成が有利な構成
  - 非同期動作
  - Built-in-partにおけるパケット転送
  - 動的Hw forkが可能

# マルチコンテキスト型の紹介

- 粗粒度構成の商用機はChameleon社が最初  
しかし商業的に失敗してしまった。
- 日本企業ががんばっている
  - IPFlex社DAP/DNA, DAP/DNA-2
  - NECエレクトロニクス DRP これは後でゆっくりと
- オンチップマルチプロセッサとの境界タイプの商用化も進む
  - Quicksilver社ACM
  - MorphTech社rDSP
  - PicoChip社PC101

# Chameleon CS2112

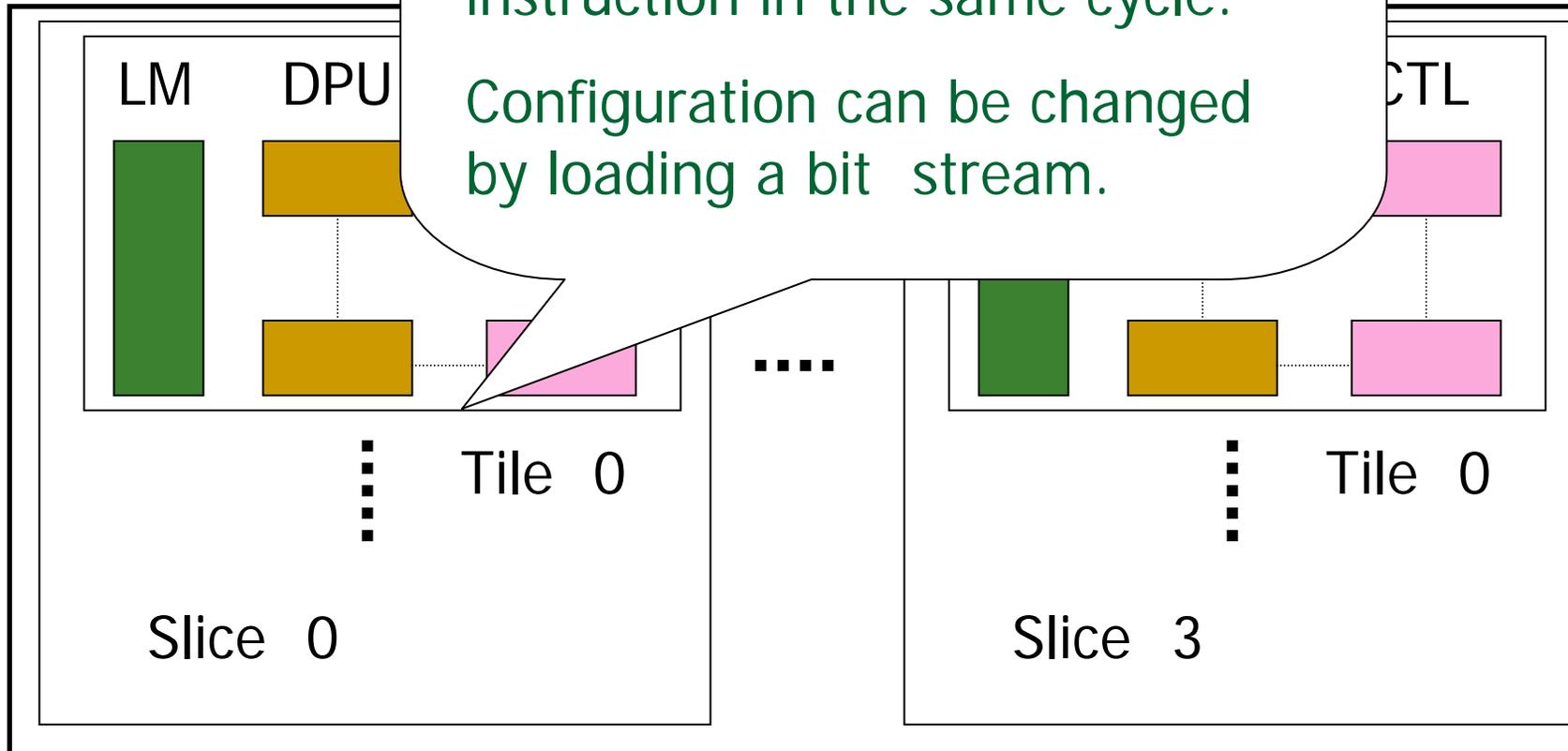


# Reconfigurable Chameleon

8 instructions stored in the CTL are executed in the DPU.

The CTL can select the next instruction in the same cycle.

Configuration can be changed by loading a bit stream.

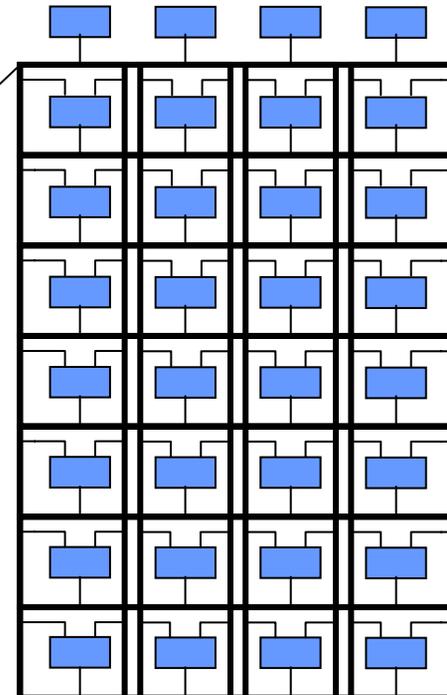
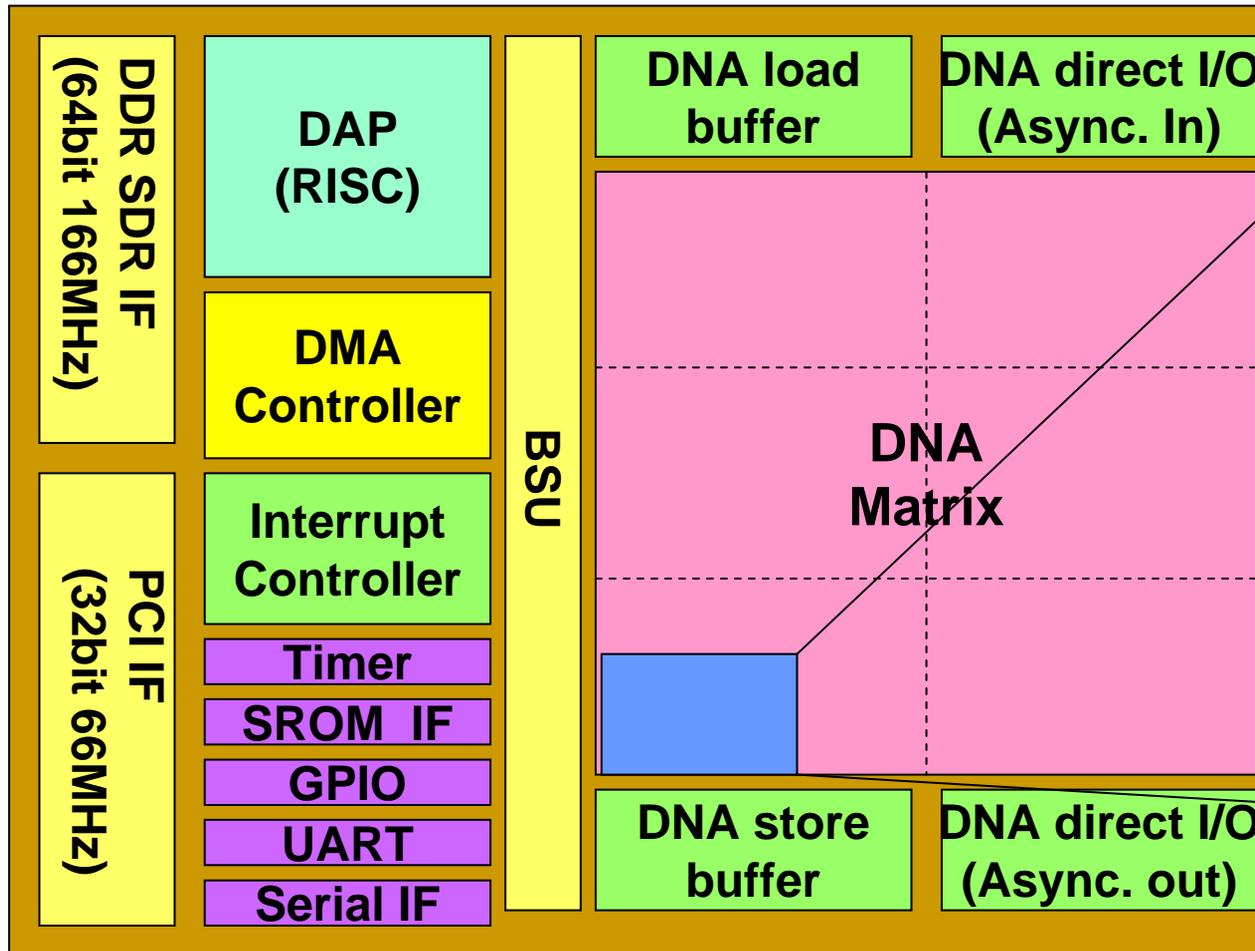


108 DPU(Data Path Unit)s consists 4 Slices(3Tiles each)

1Tile: 9DPU = 32bit ALU X 7 16bit + 16bit multiplier X 2

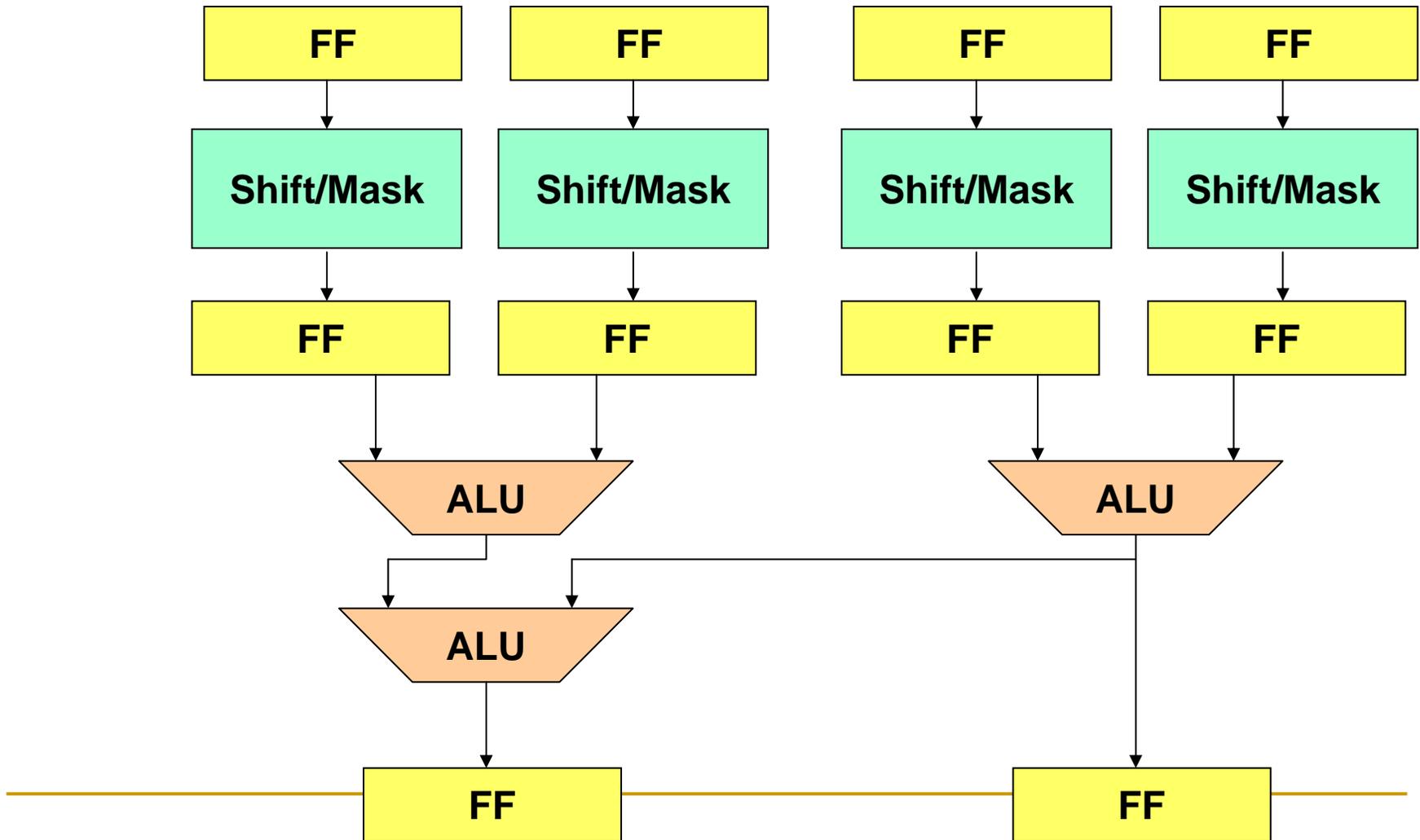
# IPflex社DAP/DNA-2の全体構成

368個の演算アレイ  
ALU,メモリ、遅延素子  
等へテロジーニアス

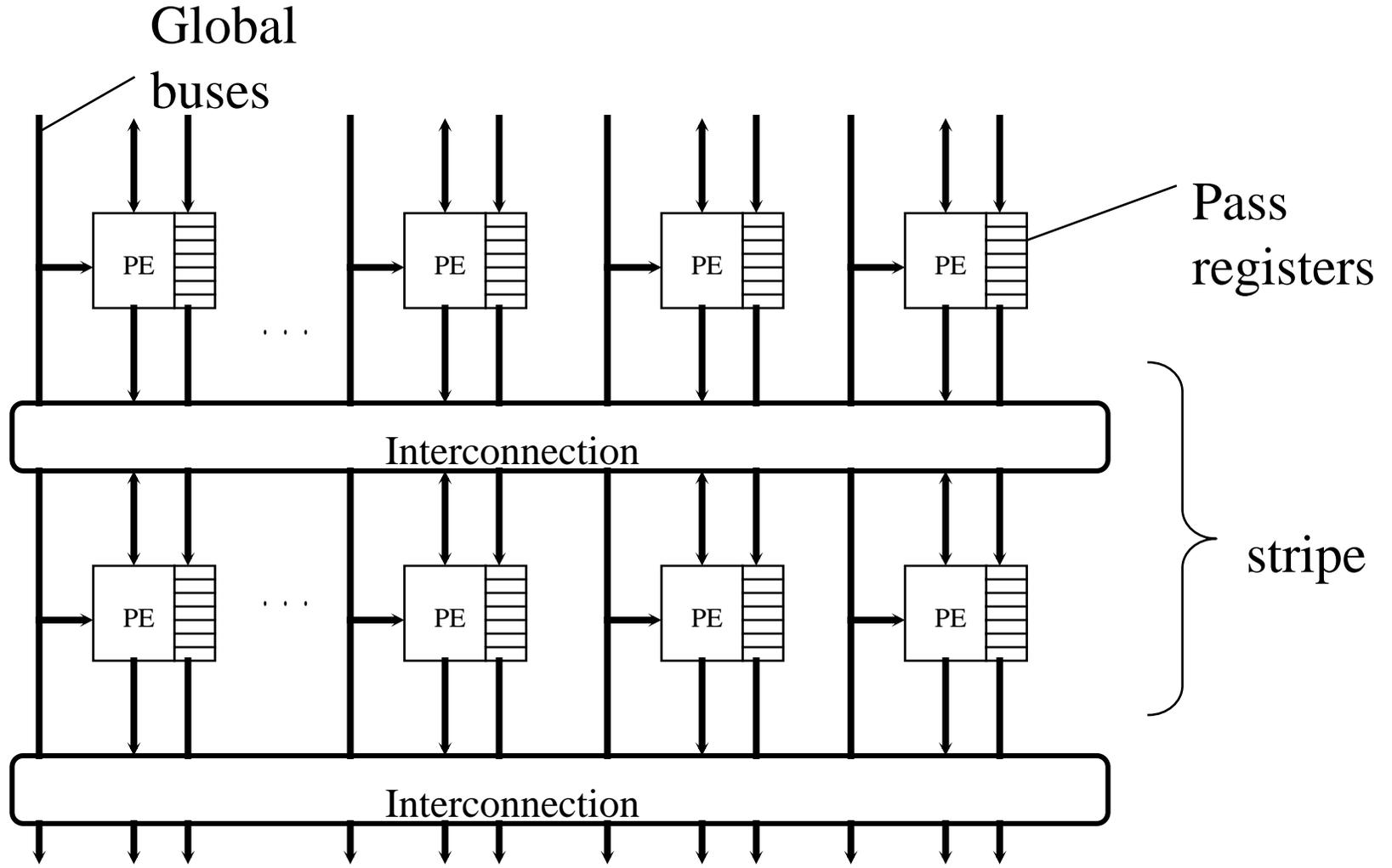


# DNAマトリックスのエLEMENT

SMAの構造: 遅延素子、RAM、入出力等8種類がある



# PipeRench (CMU)

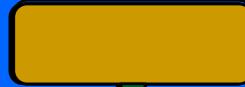


# Pipelined Reconfiguration

Cycle:

1

Stage 1



Stage 2



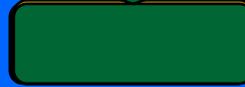
Stage 3



Stage 4



Stage 5



**Virtual pipeline**

Cycle:

1

Stage 1



Stage 2



Stage 3



**Physical pipeline**

# チップマルチプロセッサとの境界タイプ

- 各PEがPCを持ち、独立して命令をフェッチして分岐する能力を持つ  
したがって、分類するとなるとチップマルチプロセッサとなる
- しかし、以下の点で従来のチップマルチプロセッサよりもダイナミックリ  
コンフィギャラブルプロセッサに近い
  - PE構成がヘテロジーニアス
  - 単純なPEを多数用いる
  - プログラムが埋め込み
  - PE間接続は単純
  - コンテキスト切り替えの概念が存在
  - 対象がストリーム処理、メディア処理、信号処理
    - ライバルとしてDSPを意識している
  - Quicksilver社ACM
  - MorphTech社rDSP
  - PicoChip社PC101

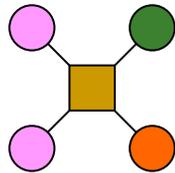
# ACM (Quicksilver)

■ Matrix Interconnect Network

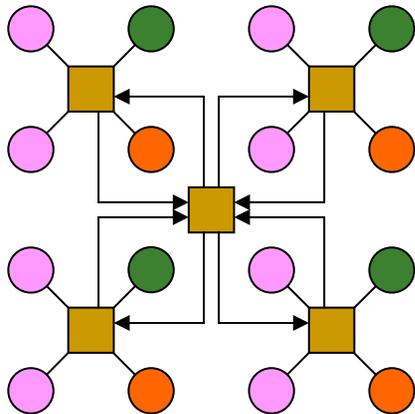
● Adaptive Node

● Programmable Node

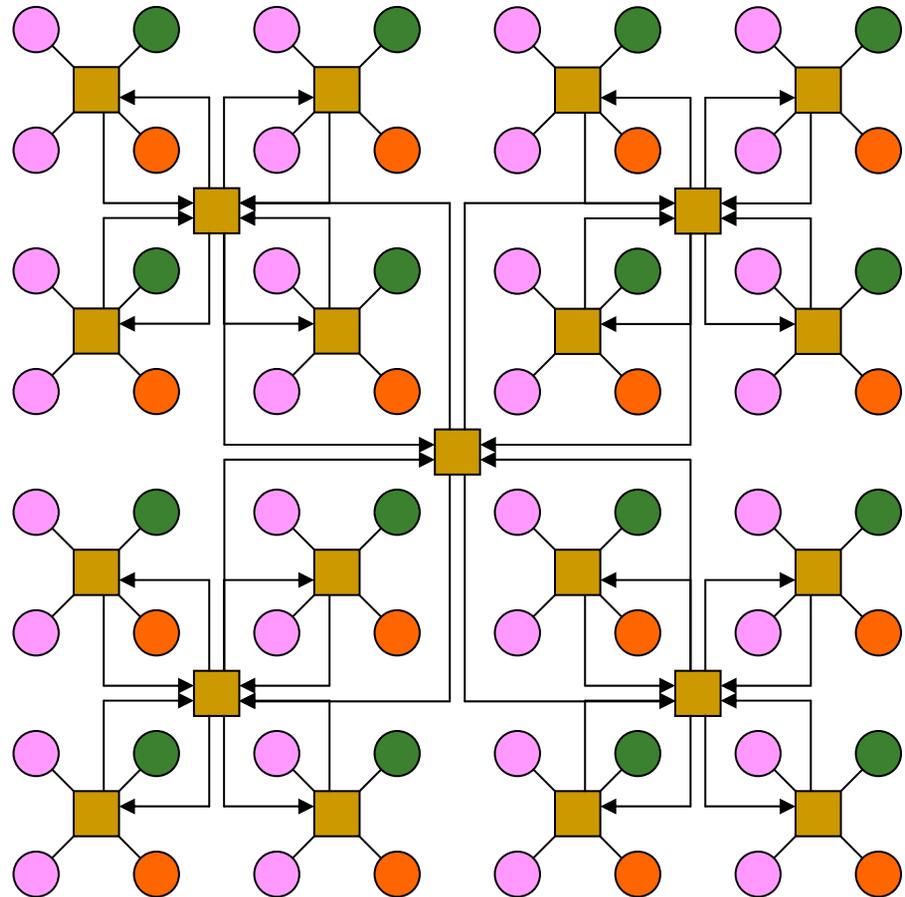
● Domain Node



**Level1 Cluster**



**Level2 Cluster**

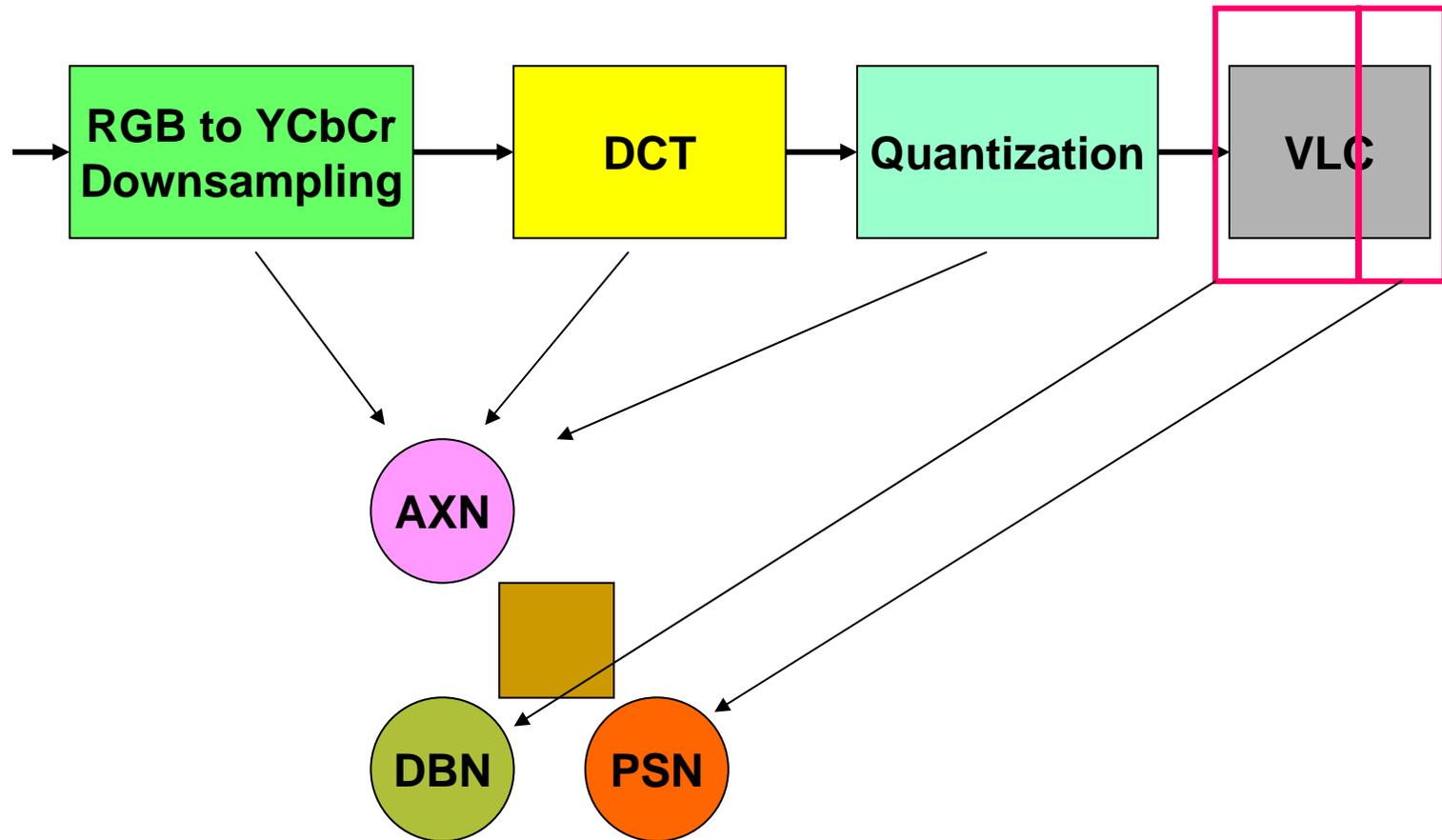


**Level3 Cluster**

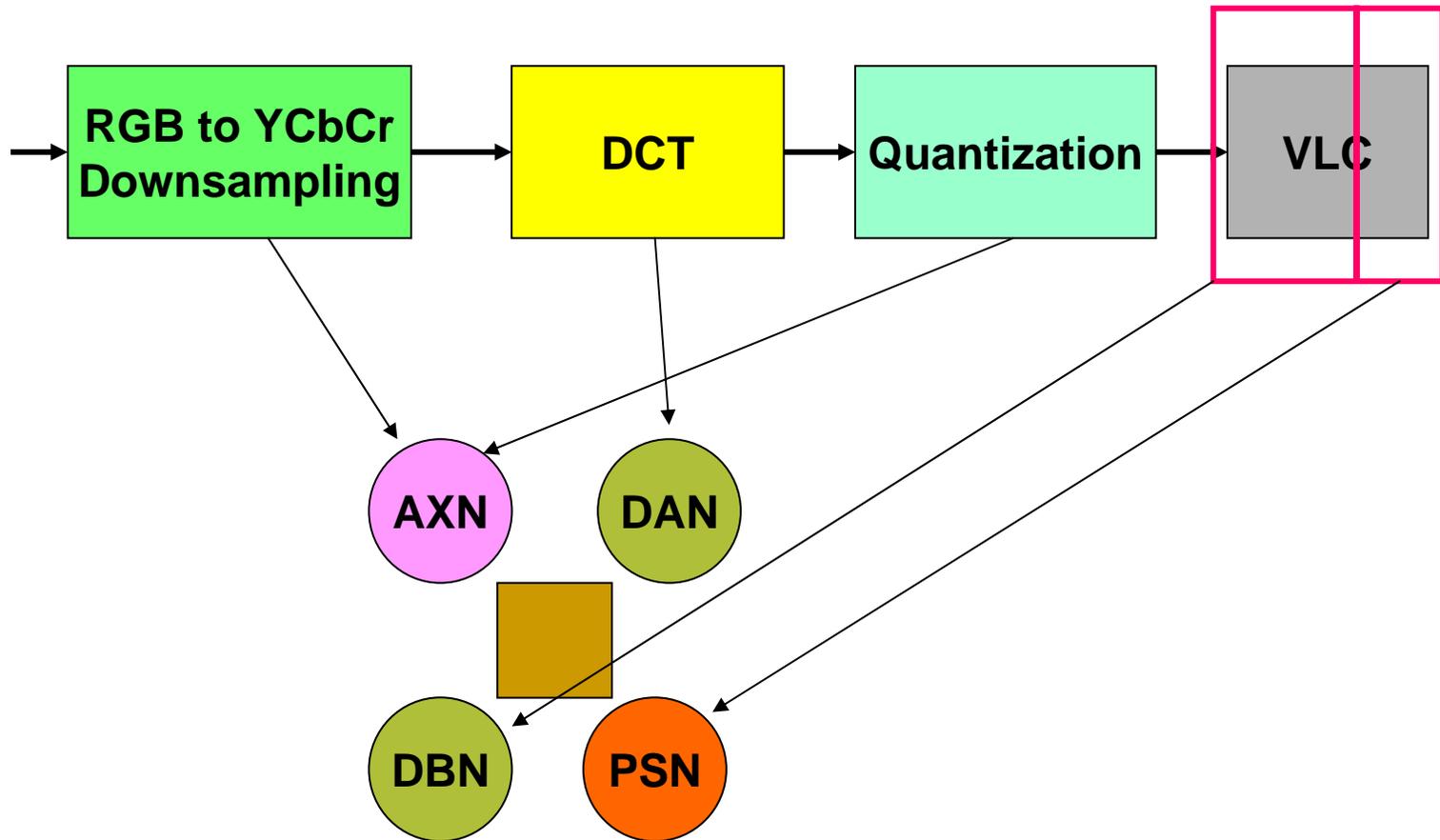
# ACMの特徴

- ダイナミックリCONFIGャラブルプロセッサとは若干違う
- 様々な種類のノード
  - ローカルメモリと自律制御機能を持つ
  - Adaptive Node
    - 強力な演算器、レジスタ + 制御回路
  - Domain Node
    - Filter, Bit制御等の専用演算器
  - Programmable Scalar Node
    - RISC CPU (ARCの拡張)
- 1ワードの packets を転送する MIN
- 31 コンテキストを高速に切り替え可能
- データ(ストリーム)駆動によりノード間の処理の制御
- Silver-Cによる問題記述(一部はアセンブラ)

# ACMにおける処理の例 (JPEGデコード)

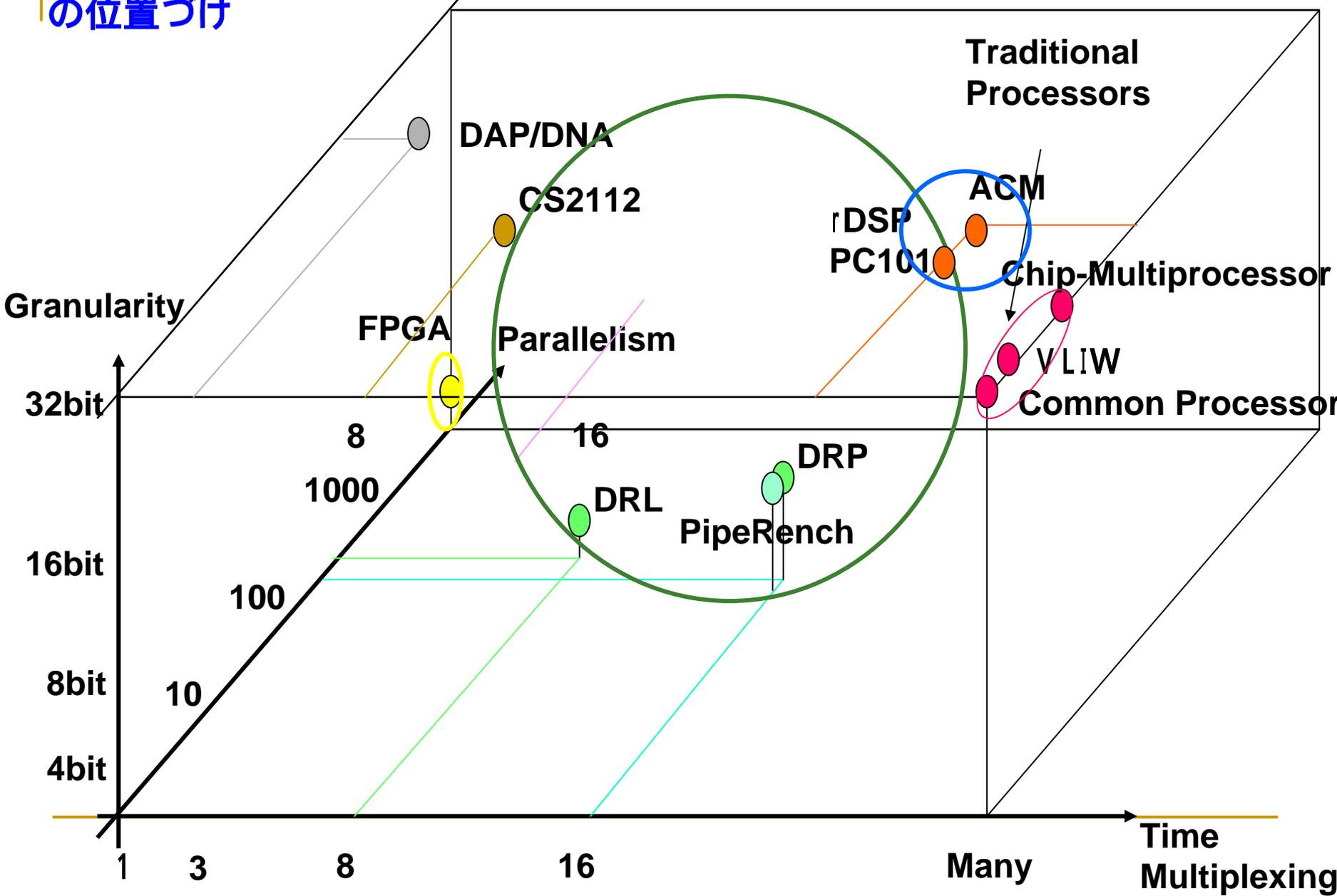


# ACMにおける処理の例 (JPEGデコード)





# マルチコンテキスト型の 位置づけ



# 紹介の流れ

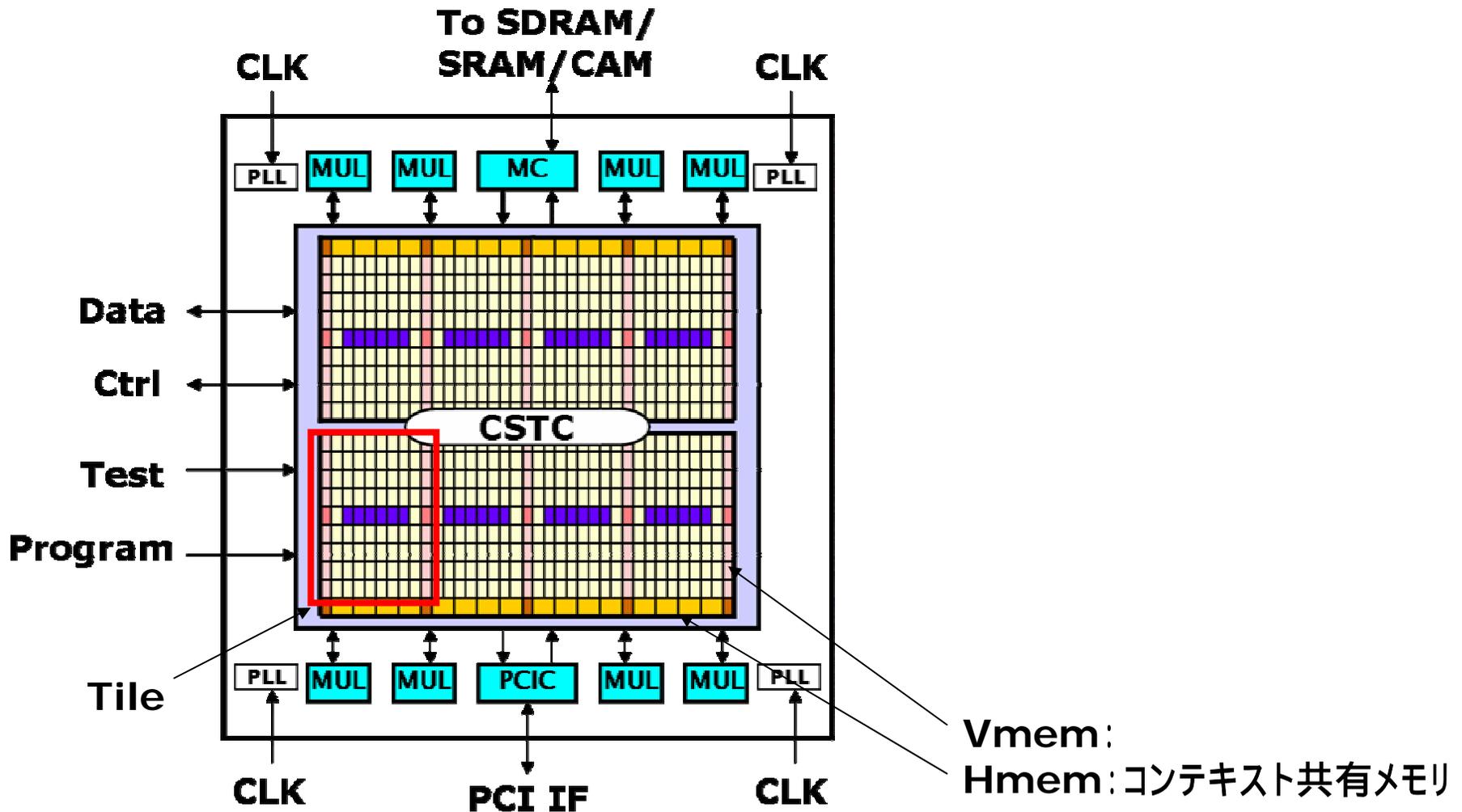
- ダイナミックリコンフィギャラブルプロセッサ導入の動機
- 3つのポイント
- ダイナミックリコンフィギャラブルプロセッサ紹介
- DRPの世界
  - デバイスの特徴
  - 使い方
  - 設計例
- おわりに

# NECエレクトロニクス

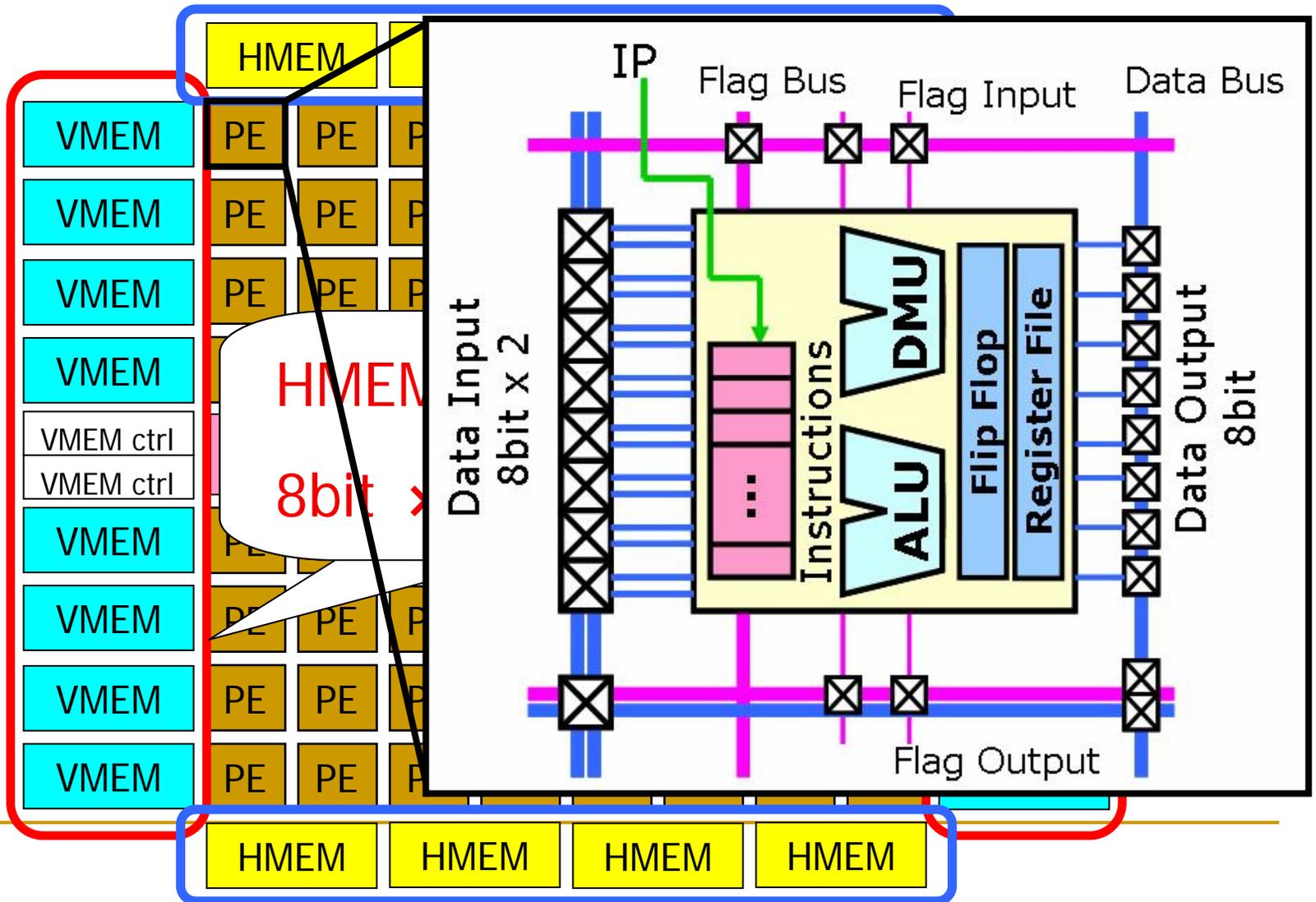
## DRP (Dynamically Reconfigurable Processor)の特徴

- マルチコンテキスト型
  - 最大で16コンテキスト分の情報を保持
  - 5コンテキストの中の一つに状態遷移が可能
  - 切り替え対象外のコンテキストへのコンフィギュレーションロードに対応
- プロセッサアレイ構成
  - チップ全体に配置されているPEによって並列かつ高速な演算が可能
- 部分再構成可能
- メモリ拡散配置型アーキテクチャ
- 単一タスクの時分割実行、コンテキスト内の並列実行  
両方が可能なダイナミックリコンフィギュラブルプロセッサ

# プロトタイプチップ DRP-1

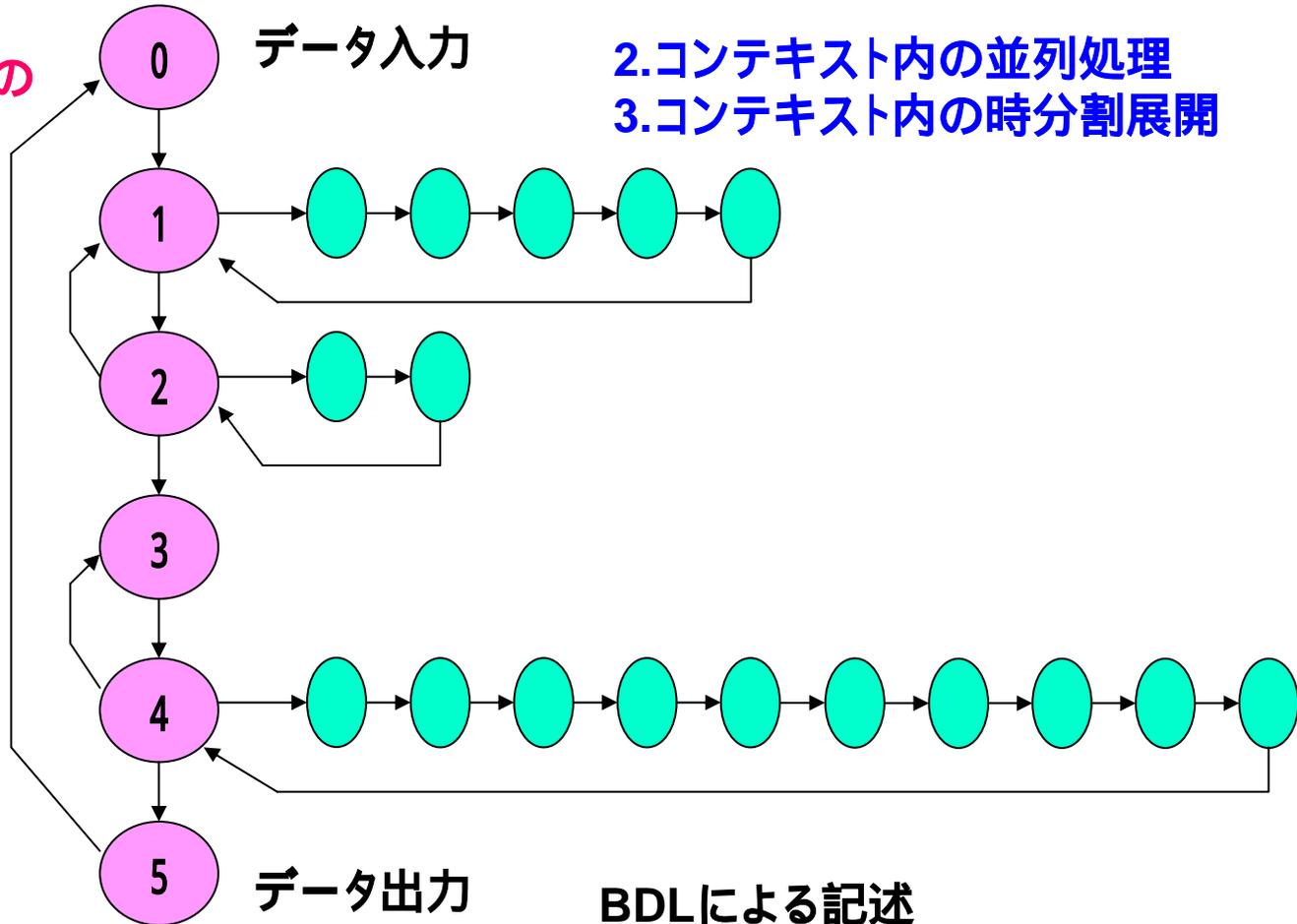


# DRP Tileの構造



# DRPのコンテキスト制御

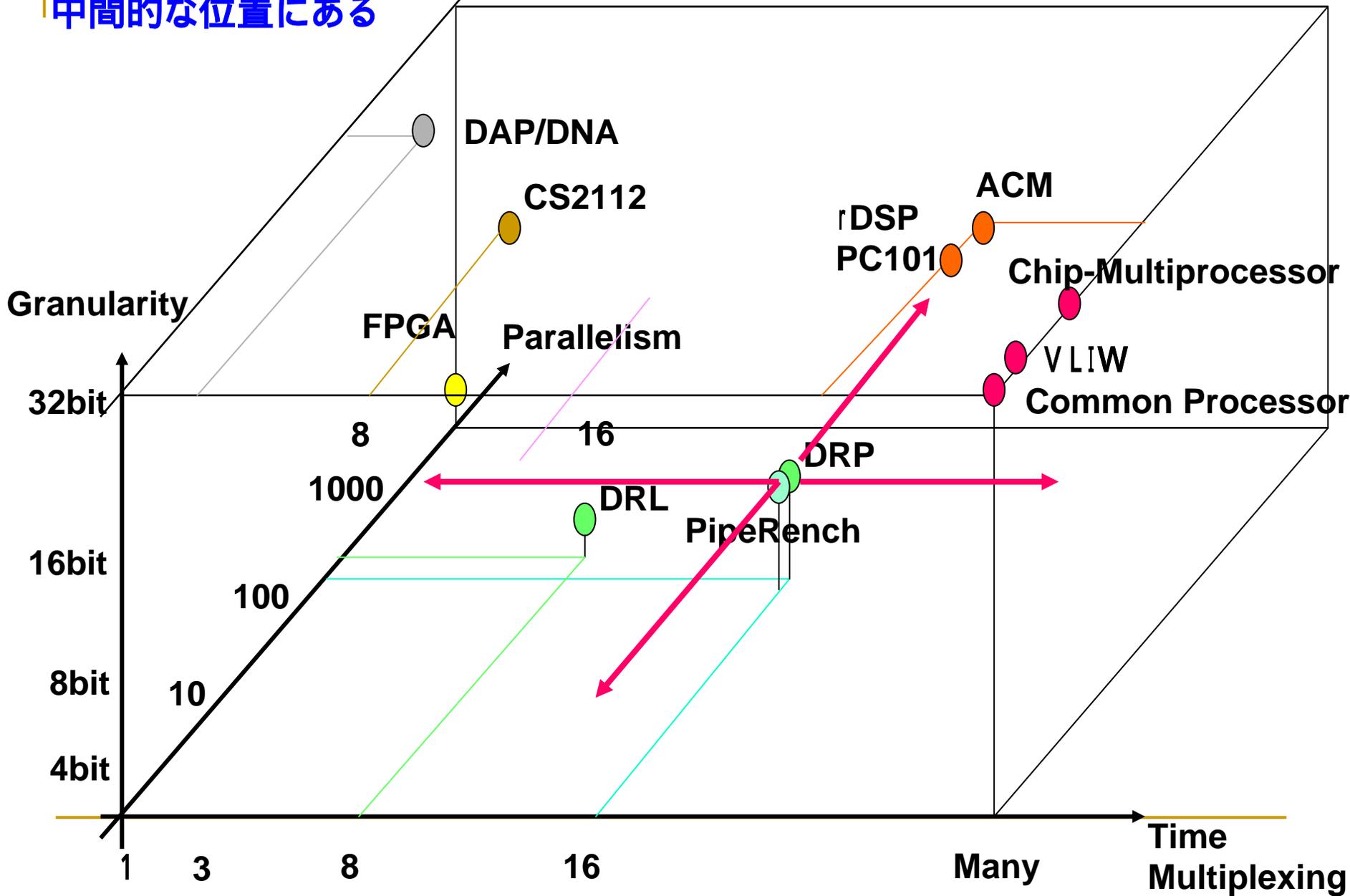
1.コンテキストの切り替え



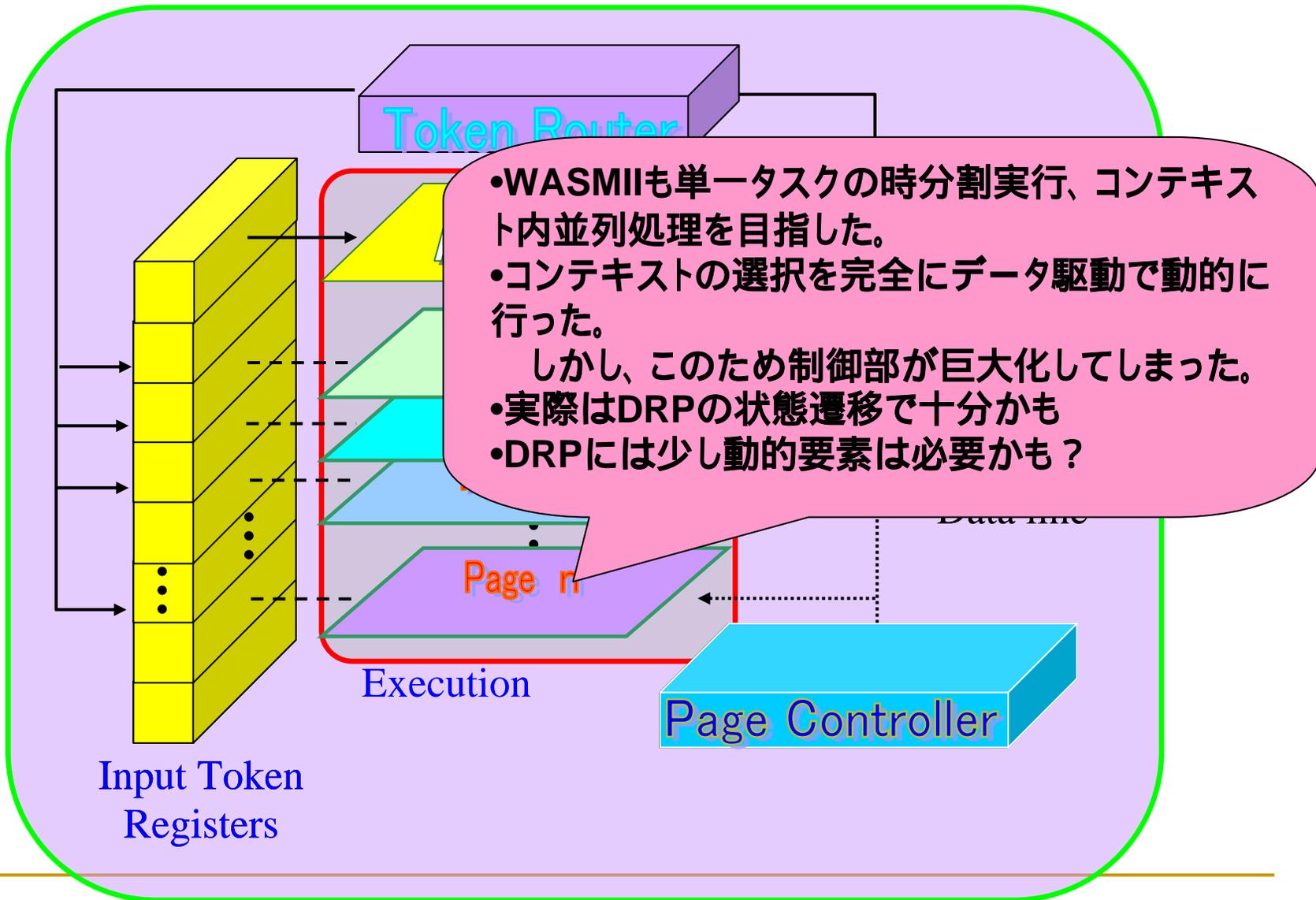
2.コンテキスト内の並列処理  
3.コンテキスト内の時分割展開

BDLによる記述  
DRPコンパイラが三次元的な展開を制御

DRPはVLIWとFPGAの  
中間的な位置にある



# WASMIIとDRP



# 逆MDCTの実装例

CPUソフトウェア

復号

逆量子化

信号の歪み削除

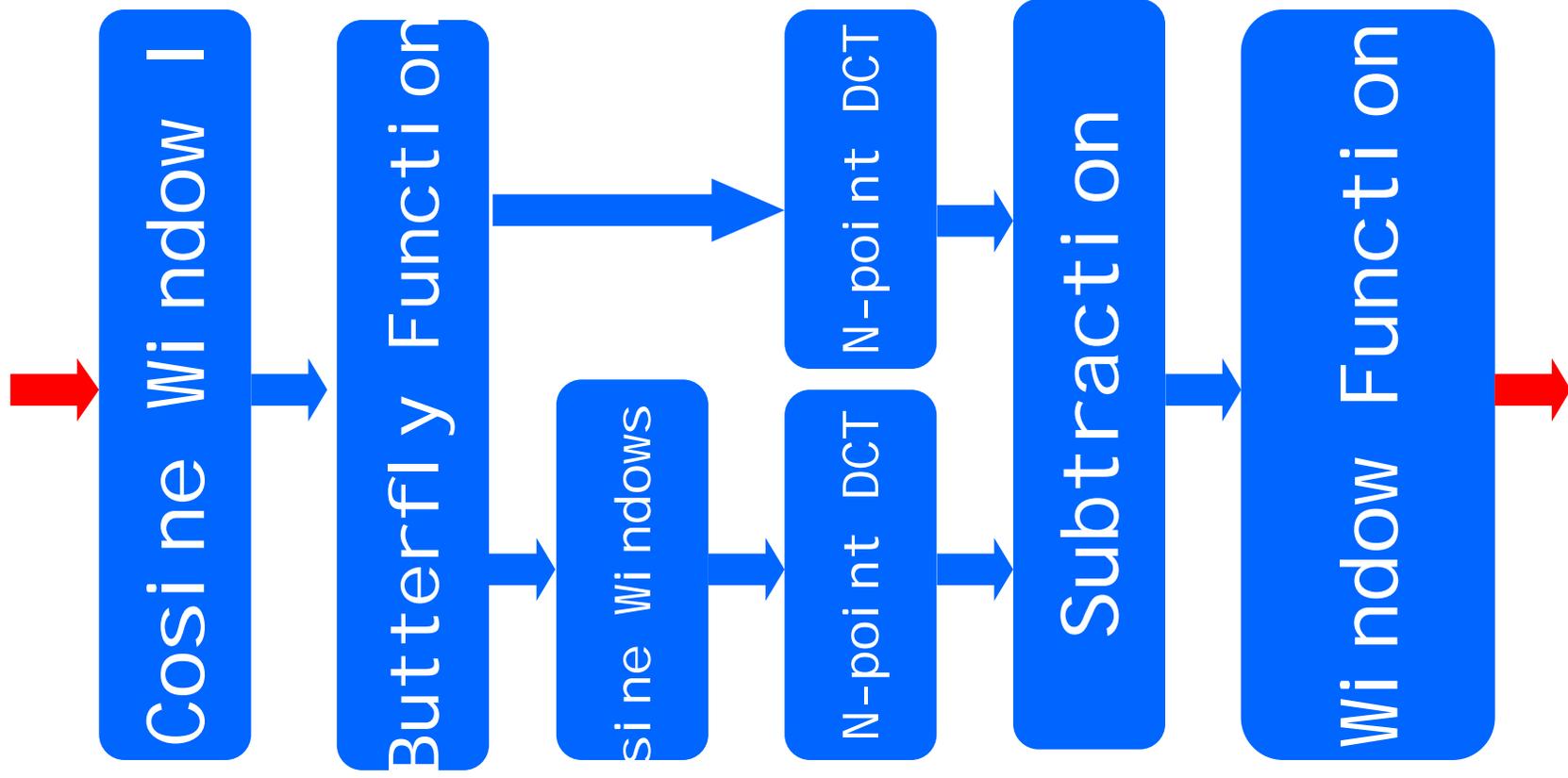
逆MDCT

帯域合成フィルタ

DRP-1

1フレーム: 576個  
1Window: 18個

# DRP-1上での逆MDCT処理



# DRP-1での処理



51clk X 45ns = 2295ns/1回

**収集、分散はオーバーラップ可能**

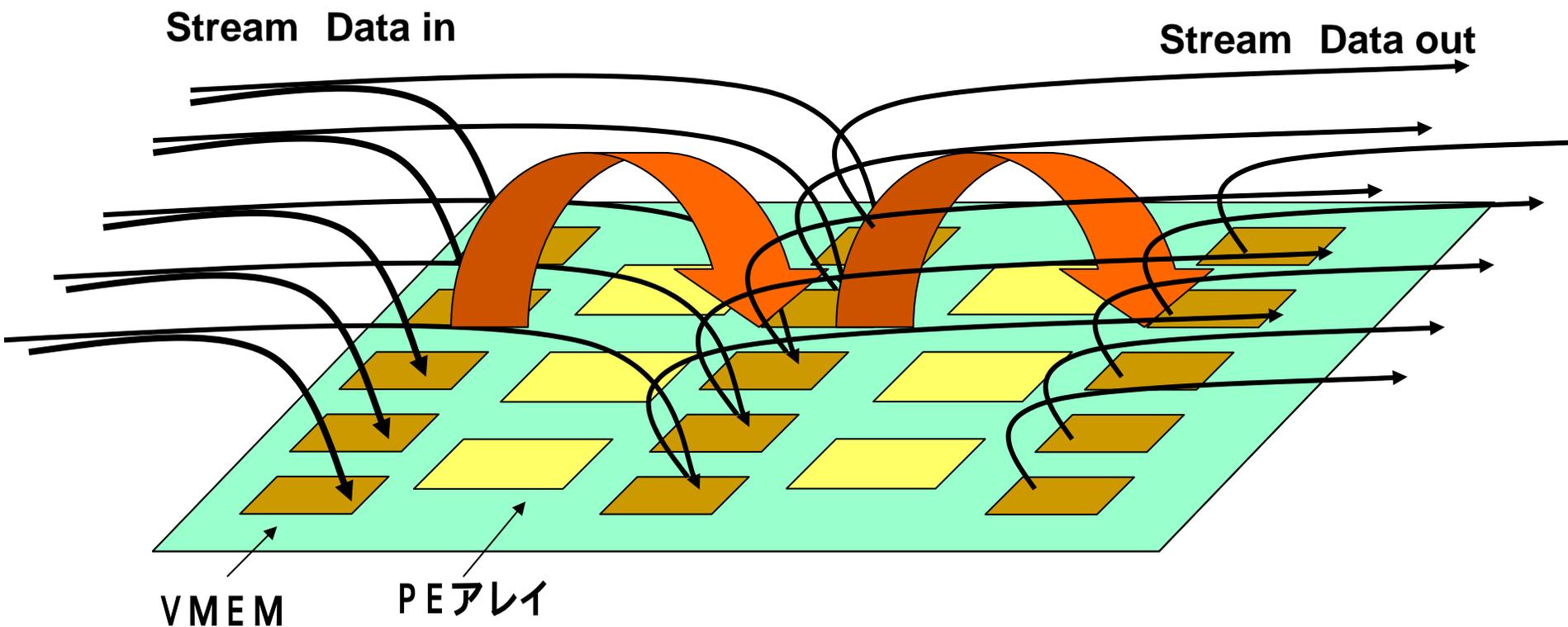
入出力を含め13コンテキストを利用

22MHzで動作

演算部はPentium III 600MHzの約1,8倍の性能を達成

# DRP 上での典型的なストリーム処理

異なったデータの集合にそれぞれの演算操作を施す  
JPEG, MPEG, AES等様々な応用プログラムが実装されている



# 統合設計環境によるプログラミング

- Cライクな言語BDL( Behavior Description Language)で記述
  - BDLはマクロをうまく使うとgccでコンパイル可能
  - 人手である程度スケジュールの制御可能
- 統合設計環境Musketeer
  - 機能合成(DRPコンパイラ)
  - テクノロジ マップ
  - 配置配線ツール
  - デバッグ、設計解析用の表示ツール
  - 各レベルのシミュレータとリンク

# 統合設計環境による高級言語設計

- 一度使うとRTLエントリには戻れない
- 三次元的な展開制御
  - コンテキストの切り替え
  - コンテキスト内の並列処理
  - コンテキスト内の時分割処理
  - これらは機能合成ツールが、最適化してくれる(はず)
- 単一メモリアドレスに基づくC言語のプログラムがそのまま使えるわけではない
  - 分散メモリ、分散入力データ、ストリームの切り分けが性能向上の鍵
  - ここにプログラマは腕の見せ所がある！
- 高級言語設計は圧倒的に優れており、ダイナミックリコンフィギャラブルシステムの普及には不可欠

# その他の設計事例

- RTLエントリ・レイアウトツールを用いたもの
  - Van del Pol/ Neural Network (FPGA/PLD Conf. 2003年1月)
  - 離散Wavelet変換(出口:CPSY 2003年1月)
  - 逆MDCT(山田:CoolChipsVI 2003年4月)
  - Viterbiコーダ(金子:Reconf I 2003年9月)
  - ブロック暗号RC6(長谷川:Reconf III 2004年1月)
  - ブレンダ(鈴木:Reconf III 2004年1月)
  - 動的適応型スイッチ(天野:FPL 2003年9月)
  - MINシミュレータ(天野:Reconf III 2004年1月)
- Musketeer利用例
  - FFT(黒瀧:FPGA/PLD Conf. 2004年1月、FCCM 2004年4月)
  - 逆MDCT(天野)

# FFTの性能比較

	DRP (リソース重視)	DRP (性能重視)	MIPS64	TI DSP
必要サイクル数	45056	11776	248047	83997
最大動作周波数	50MHz	33MHz	500MHz	225MHz
FFT回数/秒	1109	2802	2015	2678

これは1 Tileしか使っていないことに注意！

# アプリケーションの性能

アプリケーション	C数	DRPの動作周波数	性能
DWT	14	61MHz	Pentium III(600M)の2倍以上
逆MDCT	13	22MHz	Pentium III(600M)の約1.8倍
Viterbi	12	33MHz	Pentium IV 2.4Gの5倍
RC6	13	32MHz	MIPS64(500M)の6倍 TMS320C6713(225M)の22倍
ブレンダ	5	38MHz	Pentium IV(2.5G)の3倍 TMS32C6713(225M)の17倍

C数: コンテキスト数

# 紹介の流れ

- ダイナミックリコンフィギャラブルプロセッサ導入の動機
- 3つのポイント
- ダイナミックリコンフィギャラブルプロセッサ紹介
- DRPの世界
- おわりに
  - まとめ、問題点、Open Problem
  - 我田引水
  - お誘い

# ダイナミックリコンフィギャラブルプロセッサのまとめ

- 専用ハードウェアに比べて性能面で匹敵(間に合うという点で)、面積効率で勝つ、消費電力はこれから、
- 対象は、ストリーム処理を中心に広いがキラーアプリを確保して市場を押さえていない
  - Chameleonの失敗
  - ダイナミックリコンフィギャラブルプロセッサでなければならない、というのが少ない
- 本来、高級言語指向だが現在各社とも、開発ツールは整備中
- 多いライバル
  - 高性能組み込みプロセッサ
  - オンチップマルチプロセッサ
  - 目的用途別Configurable Processor
  - DSP
  - 標準FPGA/CPLD
  - System On Chip
- しかし、大きな可能性を持つ
  - 新しいアーキテクチャ研究領域

# Open Problems

- ストリームの切り分け、分散メモリへの展開手法に一般的な方法論はあるのか？
  - アプリケーション毎にプログラマが考えるのはしんどい
- Configurationはどの程度の時間で切り替わるべきなのか？
  - 毎クロック替わるのは、消費電力の点で明らかに不利
  - しかし、ずっと同じConfigurationならば、動的再構成機能など必要ない
- Processing Elementの粒度は？
  - 本当に8-32bitの演算器レベルで良いのか？
  - Xilinxの特許逃れのためにアーキテクチャが歪んでいるのでは？
- データパスと制御のバランスは？
  - DRPのように完全に演算器データパスでは制御回路が組み難い
  - ACM, IPFlexなどヘテロな構成のノードバランスはどうするか？

# Reconfigurable Architectureの Big Problem

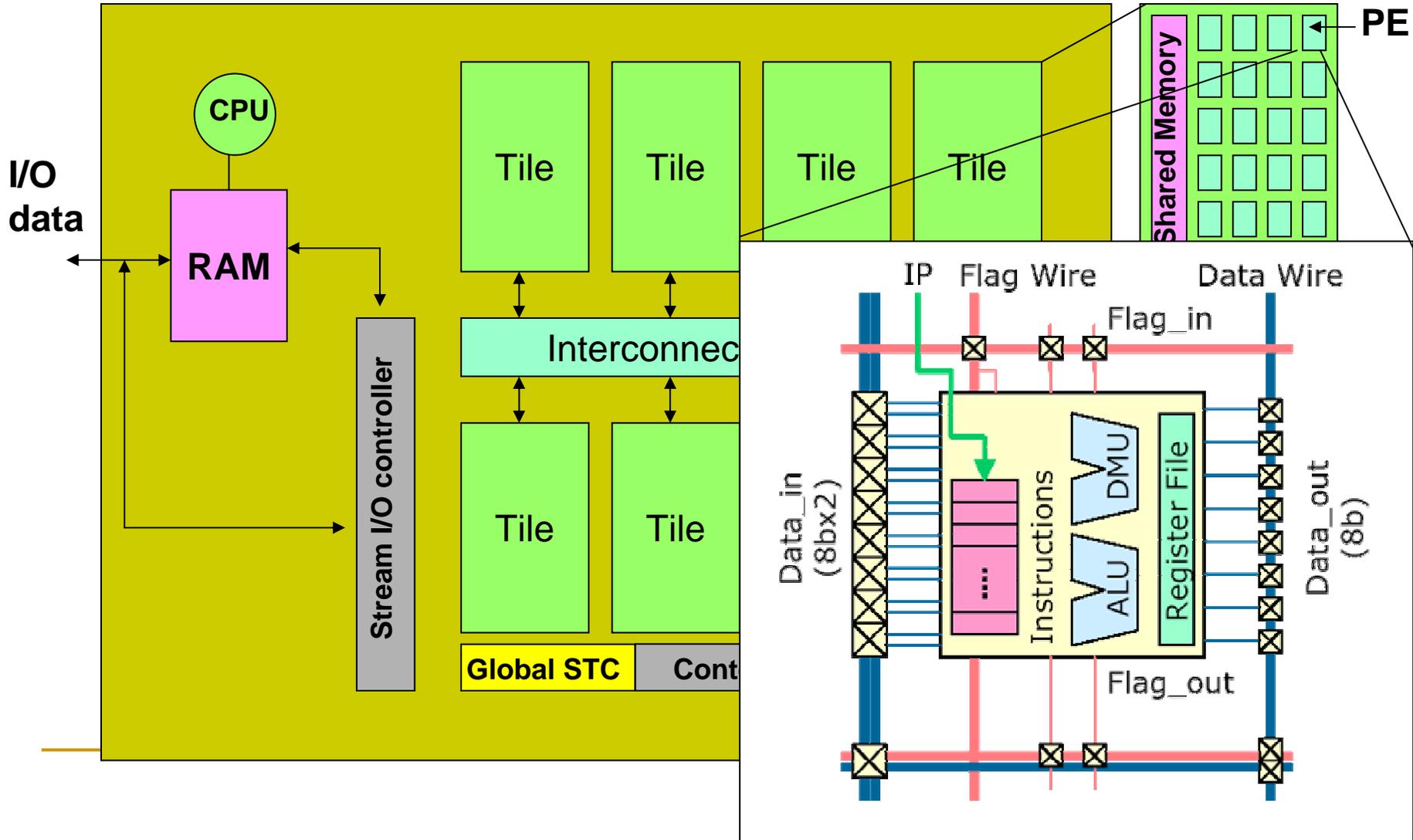
- プログラム格納型は、ISA (Instruction Set Architecture)の形でソフトウェアとハードウェアを分離して発達した。
- Reconfigurable Architectureは、どこかのレベルで標準化して分離すべきなのか？
  - 例えばストリームの入出力、処理手法を標準化
  - それとも分離していないことが本質なのだから、混沌をそのままにしておくべきか？
- 何かとっかかりがないと、アプリケーション開発が非常に苦しい。しかし混沌に穴をあけることにより、死に至らしめるのかも、、、

# 我田引水(天野研プロジェクト)

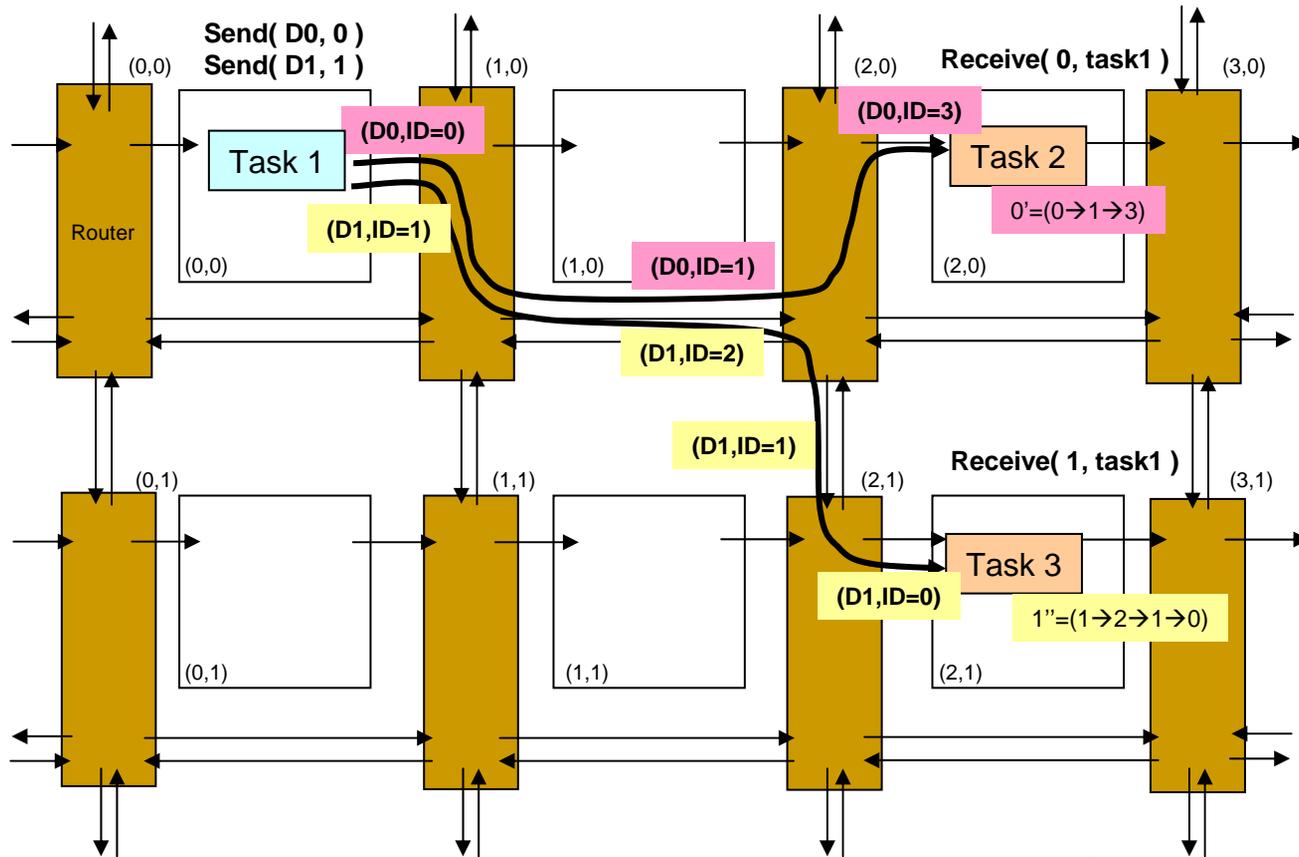
- SARA (Stream processing architecture with Reconfigurable processor array)
  - Network-On-Chip: Black-bus
  - 仮想ハードウェア
- DRPおよびSARAでのアプリケーション開発
  - 各種ストリーム処理
  - MP3、Wavelet変換、JPEG2000、Viterbi coder、Alpha blender、ロボットの音源分離処理等
  - 動的適応型ハードウェア
    - 全ての機能を実現する回路と一部の機能に限られるが、性能や消費電力の点で優れた回路を状況に応じて切り替えて用いる

# SARA (Stream processing Architecture with Reconfigurable processor Array)

## 新しいリコンフィギャラブルアーキテクチャ:DRPの阵列



# Tile間接続結合網Black-bus



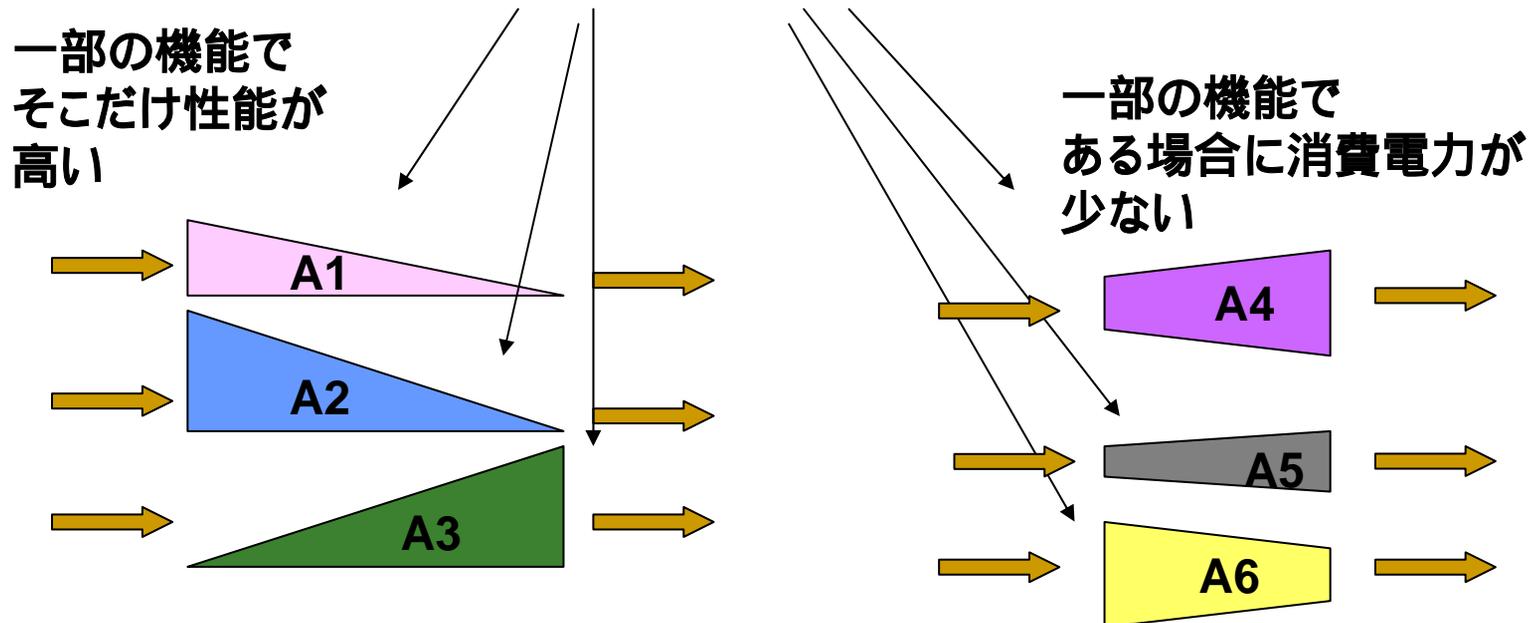
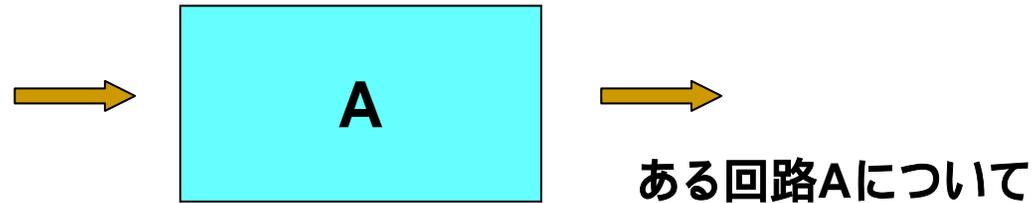
- 各配線リンク上を通過できるパケット → ID種類分まで
- 配線リンク間をIDを変化させながら転送
- 受信ノードに到着時のIDから逆探索すれば、送信ノードの  
→ ルーティング経路が静的に定まることを利用
- IDはデータの識別子も兼ねる

プログラマブルスイッチ  
とルータの中間的性質

# 仮想ハードウェア (VHw)

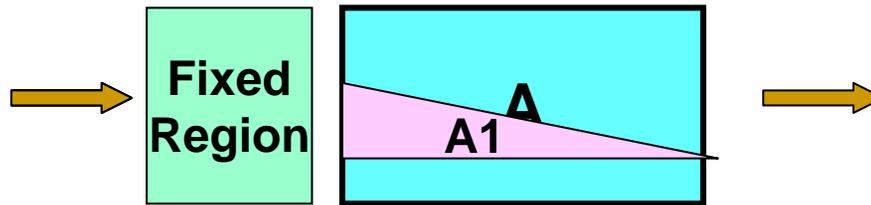
- 動的にハードウェア構成を入れ替えることにより、システムサイズを超えるハードウェアを仮想的に実現すること
- 実現が容易なケースは既に実用的になっている  
関数オフロード(NEC2004)
- 単一ジョブVHw
  - チップ内のコンテキストに収容できない巨大な単一ジョブを実行  
ループが複数収容できれば容易に実現可能
- 複数ジョブVHw
  - 大きなアプリケーション実現のため、連続した独立性の強いジョブを連続して実行
  - あるアプリケーションをサスペンドし、別のアプリケーションを実行

# 動的適応型HW

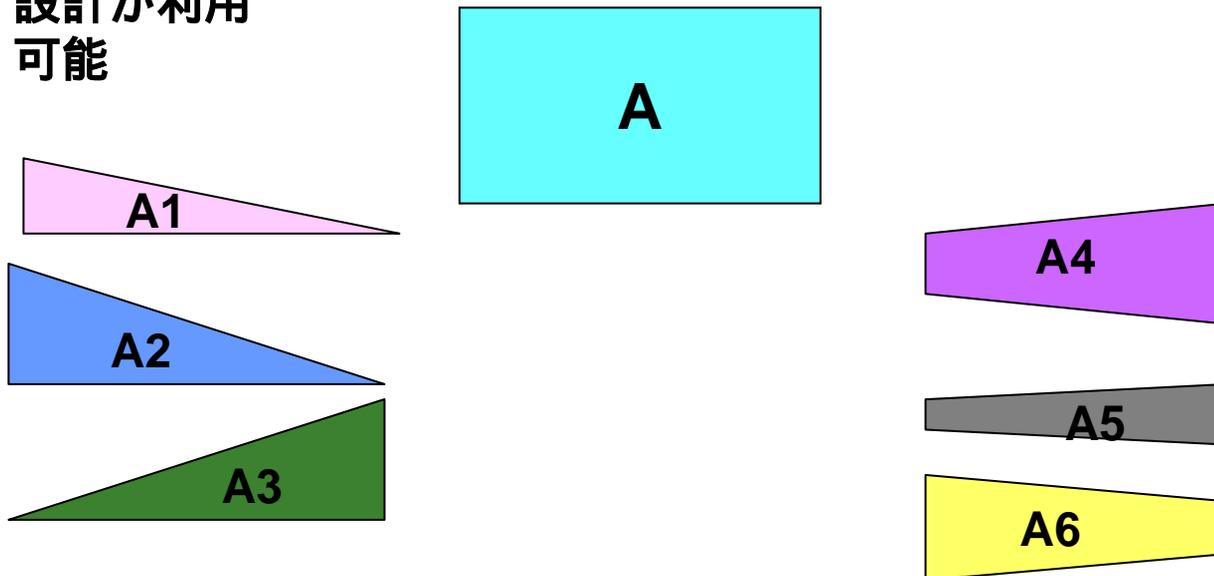


一部の機能で良ければ、数多く設計可能なはず  
これを多数用意して切り替えよう

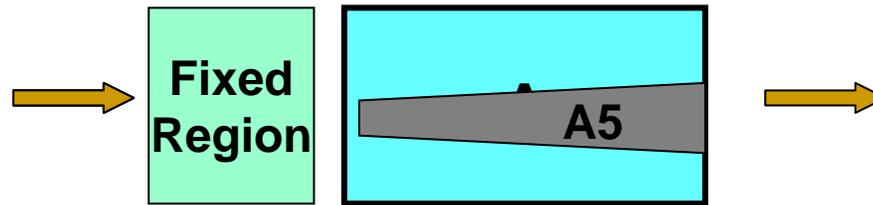
# 動的適応の原理



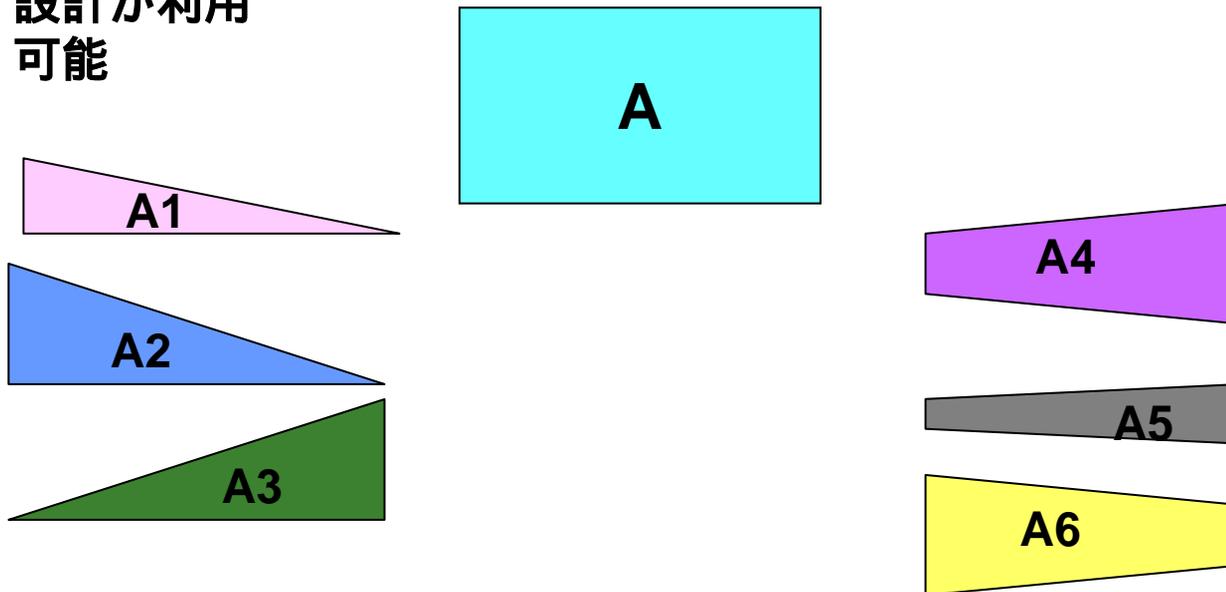
対応不能な  
設計が利用  
可能



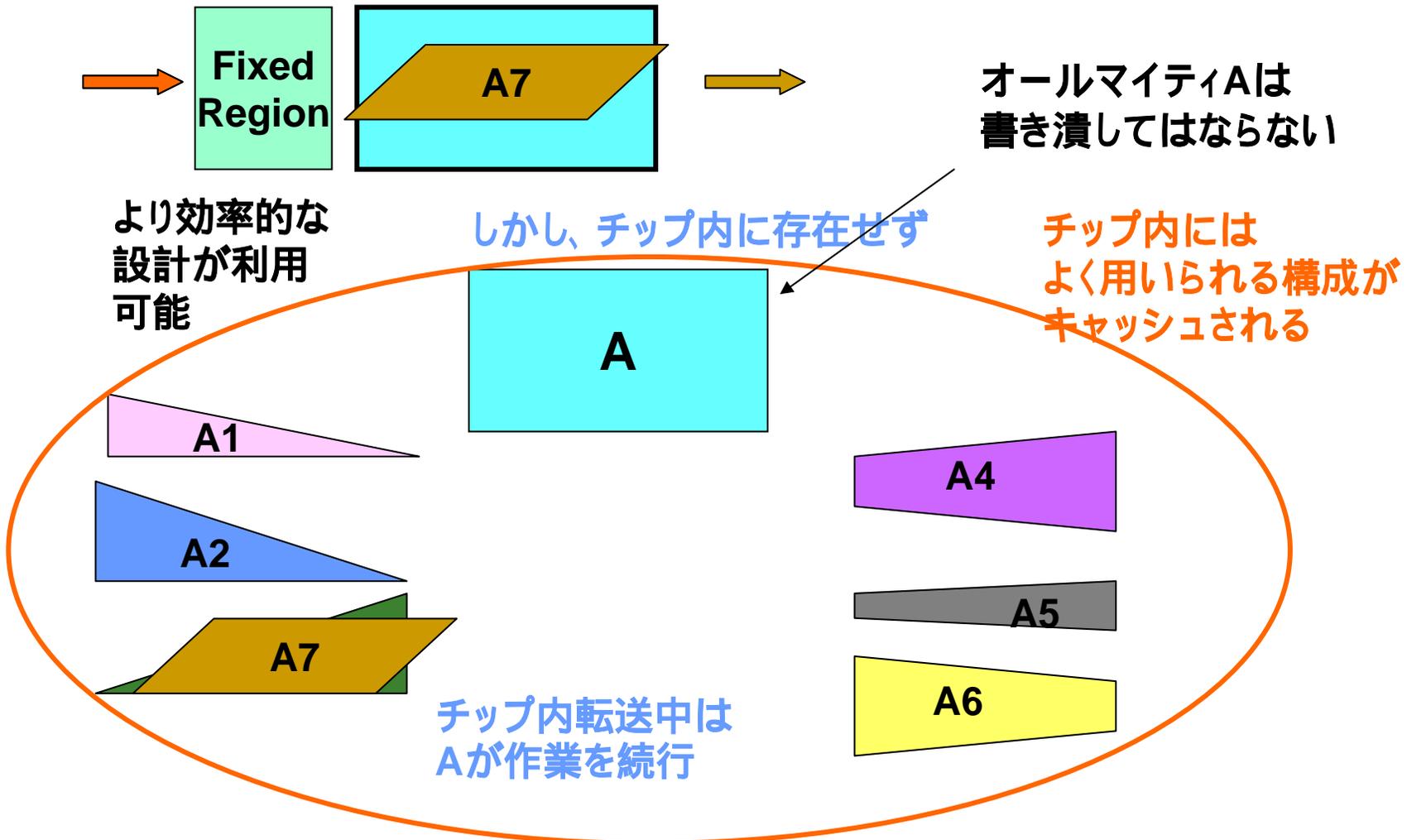
# 動的適応の原理



対応不能な  
設計が利用  
可能



# 動的適応の原理



# ダイナミックリコンフィギャラブルプロセッサ研究へのお誘い

- ダイナミックリコンフィギャラブルプロセッサ/オンチップマルチプロセッサ境界例は、計算機アーキテクトの研究領域なのでは？
- なぜ、みんなこの領域に乗り出してくれないの？
  - 汎用プロセッサではないから
    - しかし、対象アプリは広いぞ
    - 一般的コンピュータ屋は若干の意識変革が必要
      - アルゴリズムは徹底的に最適化して組み込んでしまっようい
      - ストリーム処理は、応答時間が速ければ良いわけではない
      - OSは協調しているCPU上で走る
  - 怪しいから、
    - 怪しいだけに面白いところも多い
    - なんでもあり、だけに、コンピュータサイエンスの手法をきっちり行えば光る研究が可能
- University Programが走りつつある      DRP, DAP/DNA-2